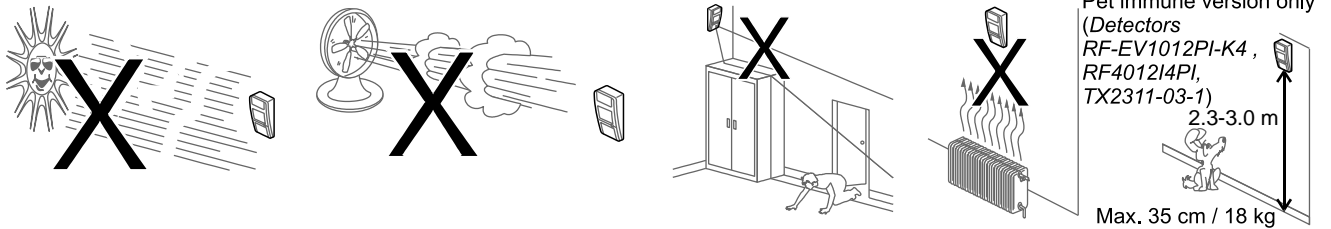


Wireless PIR Detector Installation Manual

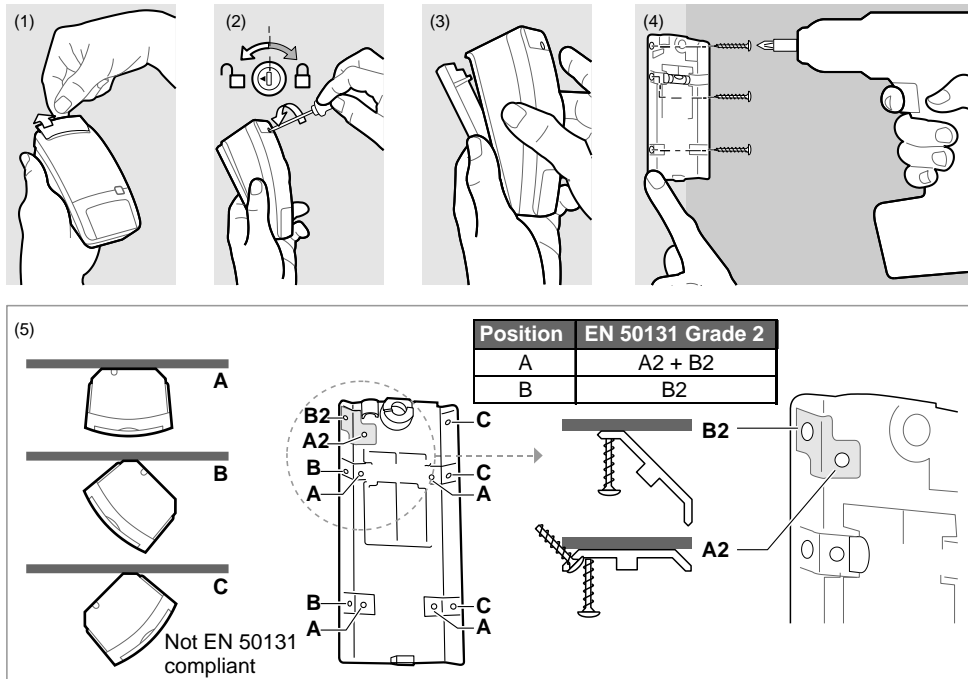
RF-EV1012-K4 / RF-EV1012PI-K4 / RF-EV1016-K4 / RF4012I4 / RF4012I4PI / RF4016I4 / TX-2213-03-1 / TX-2311-03-1 / TX-2214-03-1

EN DE ES FR IT NL PL PT SV

1

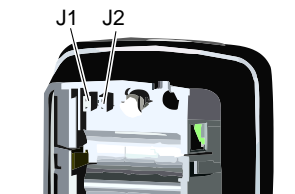




2



3

Detectors
RF-EV1012-K4
RF-EV1012PI-K4
RF4012I4
RF4012I4PI
TX-2213-03-1
TX-2311-03-1

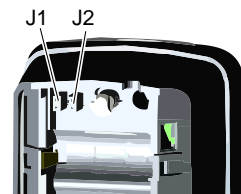




	J1	J2
	3D*	12 m*
	Bi-Curtain	6 m

* Factory default setting

4

Detectors
RF-EV1016-K4
RF4016I4
TX-2214-03-1

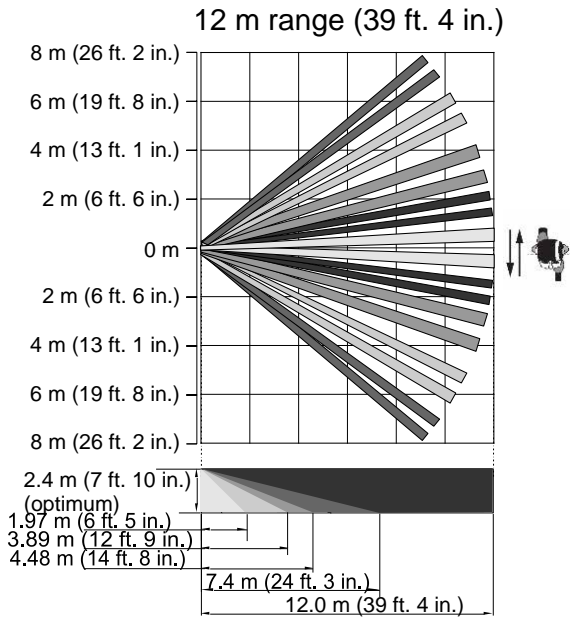


	J1	J2
	3D*	16 m*
	Bi-Curtain	10 m

* Factory default setting

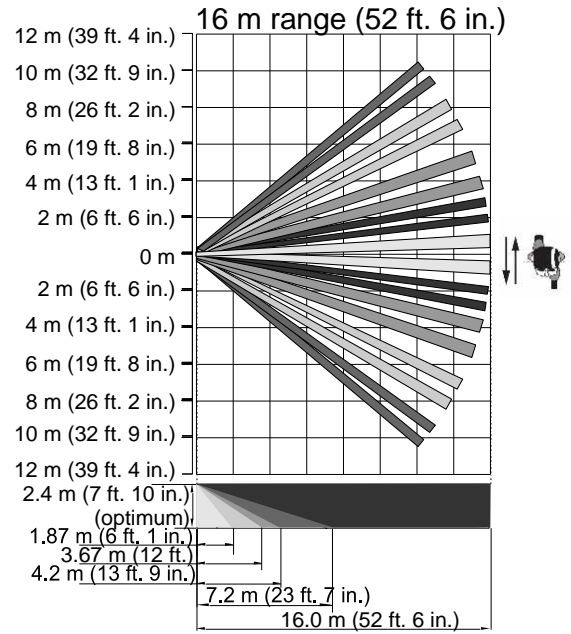
5

Detectors RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF4012I4, RF4012I4PI, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1



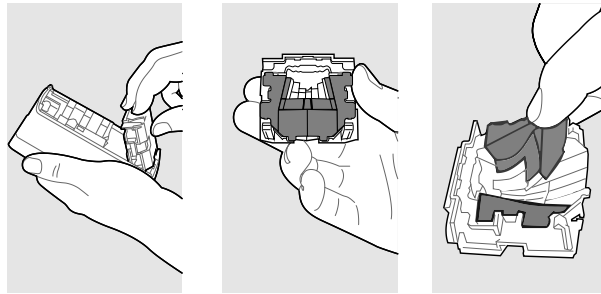
6

Detectors RF-EV1016-K4, RF4016I4, TX-2214-03-1



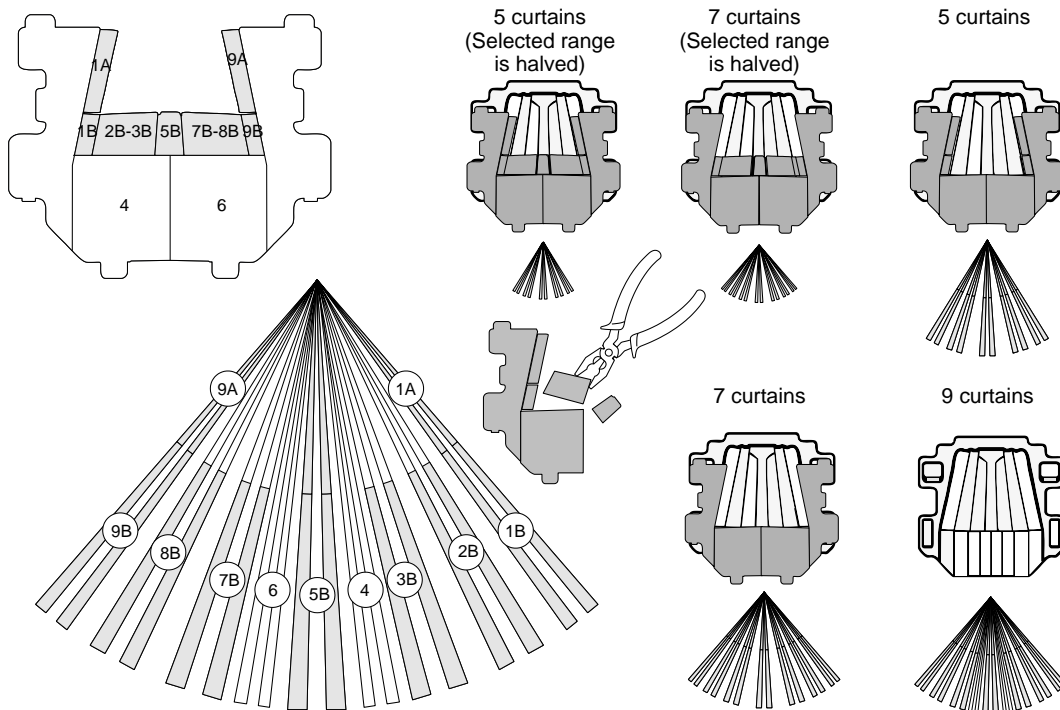
Note for EN 50131 installations: For 16 m range detector mounting height must be 2.3 to 3.0 m.

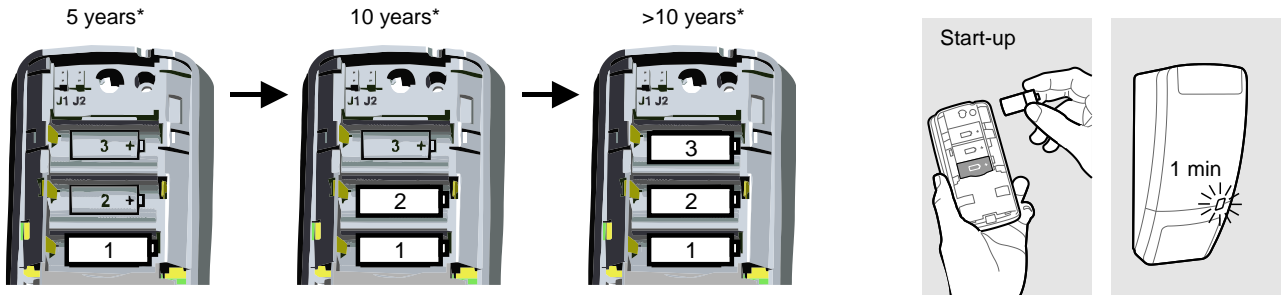
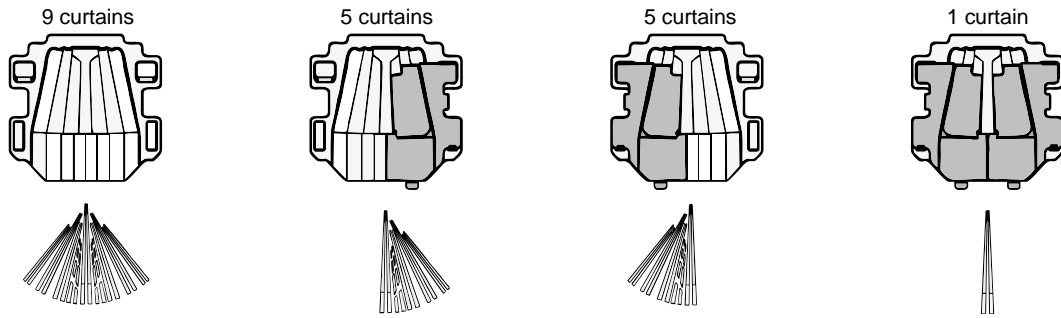
7



8

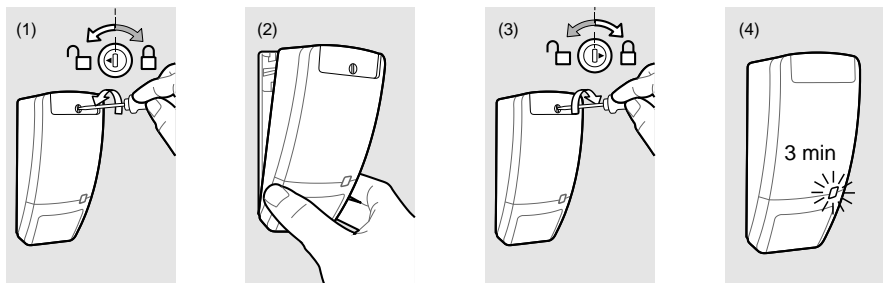
Detectors RF-EV1012-K4, RF-EV1016-K4, RF4012I4, RF4016I4, TX-2213-03-1, TX-2214-03-1





*** Notes**

- Battery life estimated for typical usage (50% motion, 50% non-motion)
- Battery life depends on specified shelf-life battery manufacturer



EN: Installation Manual

Figures

- Figure 1: Positioning of the detector
- Figure 2: Mounting instructions
- Figure 3: Jumper settings (12 m detectors)
- Figure 4: Jumper settings (16 m detectors)
- Figure 5: PIR detection floor pattern (12 m detectors)
- Figure 6: PIR detection floor pattern (16 m detectors)
- Figure 7: Removing blinders
- Figure 8: Configuring the PIR detection pattern
- Figure 9: Configuring the PIR detection pattern for pet-immune detectors

Figure 10: Installing batteries

*** Notes**

- Battery life estimated for typical usage (50% motion, 50% non-motion)
- Battery life depends on specified shelf-life battery manufacturer

Figure 11: Walk test

Description

This manual applies the following detectors:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

These detectors are wireless PIR motion detectors communicating with a dedicated burglar alarm panel. The devices are able to communicate on specified frequencies and

protocols. The detectors have patented mirror technology to establish the highest and uniform motion detection performance.

Installation guidelines

The detector is intended to be mounted on walls. Use the following guidelines to determine the best location to install the detector.

See Figure 1.

The mirror optics and processing technology of this detector is very resistant to false alarm hazards. However, avoid potential causes of instability, such as:

- Direct sunlight on the detector
- Strong air draughts onto the detector
- Heat sources within the detector field of view
- Animals in the field of view (for non-PI version)
- Obscuring the detector field of view with large objects
- An area with an excessively metallic surface
- Mount the detector so the expected movement of an intruder is across the detection pattern. See Figures 5 and 6.
- Mount the detector at a stable surface
- Do not place objects in front of the detector that may prevent a clear line of sight

To avoid radio hazards, do not locate the sensor in the following places:

- An area with an excessively metallic surface
- Beyond 40 m of the receiver unit
- Where the ambient temperature is below -10°C or above $+55^{\circ}\text{C}$

We recommend that the detector is regularly walk tested and checked at the control panel.

Opening the device

1. Slide the custom insert to the top (see Figure 2, item 1).
2. Using a screwdriver, carefully turn the screw to the left to open the detector (see Figure 2, item 2).
3. Separate mounting plate and detector (Figure 2, item 3).

Mounting the device

1. Fix the mounting plate to the wall at specified mounting height from the floor (Figure 2, item 4). See "Specifications" on page 6.
2. In all positions use a *minimum of two* M4 screws from the standards DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996 or a screw with a head with 8 mm diameter and a flat surface (see Figure 2, item 5):
 - For flat mounting, use screws in positions A.
 - For corner mounting, use screws in position B or C.
 - For EN 50131 Grade 2 installations, do not use position C.
3. Select the desired jumper settings. See "Jumper settings" below for more information. See Figure 5 for the detection floor-pattern for 12 m, and Figure 6 for 16 m.

4. Add and adjust the blinders, if required. See "Coverage pattern configuration" below for more details.

Note: Figure 9 shows the blinder configuration for the Pet Immune detectors.

Installing the battery and first set up

The wireless PIR contains a built-in transmitter that is used in conjunction with a compatible receiver. There is no address setting required for the PIR. Consult the appropriate control programming manual for instructions.

Install batteries as follows:

1. Observing the correct polarity, insert the battery into the battery holder (Figure 10).
2. Once the first battery is installed, the wireless detector starts blinking *slowly* (0.5 Hz), indicating the device is starting up.
3. Place the device on the mounting bracket and turn the screw to the right (Figure 11, item 3).
4. After the start up period the detector initiates a 3 minutes walktest mode. For additional walktest periods, see "Walk test" on page 5.

If the control panel indicates a low battery condition, measure battery voltage. If the battery voltage is less than 3 VDC, replace the battery, repeating from step 1.

Note: If an empty battery is inserted, the device will blink *fast* (2 Hz).

By default, there is one battery included with the detector. Additional batteries must be sourced by the installer when needed.

This device can be equipped with up to 3 batteries. Only use Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A or Sanyo® CR123A.

Jumper settings

See Figures 3 or 4 for the jumper locations in the detector.

J1: Mode jumper

ON: Standard mode (default), suitable for most of the wide angle and single curtain applications

OFF: BI-curtain mode. Bi-curtain is used to reduce the possibility of false alarms. It looks for signal verification and requires the intruder to be seen in two curtains.

This mode is not suitable for single curtain applications.

J2: PIR sensitivity

ON: 12 m (16 m) detection range (default).

OFF: 6 m (10 m) detection range.

Coverage pattern configuration

Mask the appropriate mirror curtains with the adjustable blinders provided and reassemble the sensor module (Figure 7). See figures 8 and 9 for an example of several mirror curtain coverage patterns.

Note: The coverage pattern can be changed to fit specific requirements using the mirror masks. Mask off unused curtains that are looking at walls or windows very close to the detector. Under optimal conditions, the range of the detector can be up to 100% higher than stated.

Walk test

Caution: Each detector should be walk tested before commissioning the installation.

The wireless PIR provides a walk test mode for testing the detector operation and coverage pattern. Use the following instructions to walk test the detector.

1. Slide the custom insert to the top (see Figure 2, item 1).
2. Using a screwdriver, carefully turn the screw to the left to open the detector (see Figure 11, item 1).
3. Create a tamper event by removing the device from its mounting plate (Figure 11, item 2).
4. Place the detector back on the mounting plate and turn the screw to the right (Figure 11, item 3).
5. Place back the custom insert at the top.

When the device is mounted again, the detector enters walk test mode for approximately 3 minutes. The LED on the front cover flashes to indicate an alarm event (Figure 11, item 4).

- Walk test the detection pattern and make any necessary adjustments with the adjustable blinders (see Figures 8 or 9).
- Walk test the unit and verify the detector is communicating with the control panel. See also the control panel manufacturer's instructions.

Notes

- Allow minimal 8 s of non-motion between individual walks to allow the PIR to stabilize.
- If the walk test period has timed out, the LED flashes 3X fast and the detector returns to normal operating mode. In this mode the wireless PIR only supervises every 18 minutes, and the LED is disabled to reduce battery consumption.
- The fixed lockout time after an alarm is 3 minutes.

Detector maintenance

When installed and used properly, the wireless PIR provides years of service with minimal maintenance. Walk tests should be performed annually to ensure proper operation. See "Walk test" above. Clean the cover with a damp (water) cloth to keep it free of dust and dirt. Always test the detector after cleaning.

Replacing the battery

Remove the battery to reset the low battery signal before installing a new battery. To prevent a low battery condition, install the battery exactly as described in "Installing the battery and first set up" on page 4. Replace with the recommended batteries only (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A, or

Sanyo® CR123A). Use of any other batteries may present a risk of fire or explosion.

Caution: Batteries can explode or cause burns if disassembled, recharged or exposed to fire or high temperature. This device can be equipped with up to 3 batteries. If multiple batteries are used, replace all batteries at the same time. Keep away from children. Dispose of used battery according to battery directive instructions and/or as required by local laws.

Regulatory information

Manufacturer PLACED ON THE MARKET BY:
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092, USA

AUTHORIZED EU REPRESENTATIVE:
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Netherlands

Product warnings and disclaimers THESE PRODUCTS ARE INTENDED FOR SALE TO AND INSTALLATION BY QUALIFIED PROFESSIONALS. UTC FIRE & SECURITY CANNOT PROVIDE ANY ASSURANCE THAT ANY PERSON OR ENTITY BUYING ITS PRODUCTS, INCLUDING ANY "AUTHORIZED DEALER" OR "AUTHORIZED RESELLER", IS PROPERLY TRAINED OR EXPERIENCED TO CORRECTLY INSTALL FIRE AND SECURITY RELATED PRODUCTS.



For more information on warranty disclaimers and product safety information, please check <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/> or scan the QR code.

Certification



EN 50131 RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1
EN 50131-2-2: Security Grade 2, Environmental Class II.
Tested and Certified by Telefication.

European Union directives

UTC Fire & Security hereby declares that this device is in compliance with the applicable requirements and provisions of all applicable rules and regulations, including but not limited to the Directive 2014/53/EU. For more information see: www.utcssecurityproducts.eu



2012/19/EU (WEEE directive): Products marked with this symbol cannot be disposed of as unsorted municipal waste in the European Union. For proper recycling, return this product to your local supplier upon the purchase of equivalent new equipment, or dispose of it at designated collection points. For more information see: www.utcssecurityproducts.eu/recycle/

Contact information

www.utcfireandsecurity.com or www.interlogix.com

For customer support, see www.interlogix.com/customer-support or www.utcssecurityproducts.eu

Specifications

Model	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Detection technology	PIR (9 curtains, view angle 86°)								
Detection modes (selectable by J1)	Standard 3D, bi-curtain*								
Target speed range	30 cm/s to 3 m/s								
Detectable range (selectable by J2)	6 and 12 m	6 and 12 m	10 and 16 m	6 and 12 m	6 and 12 m	10 and 16 m	6 and 12 m	6 and 12 m	10 and 16 m
Blinders equipped	Segmented	Full	Segmented	Segmented	Full	Segmented	Segmented	Full	Segmented
Pet immune:	No	Yes	No	No	Yes	No	No	Yes	No
Mounting height	1.8 to 3.0 m	2.3 to 3.0 m	2.3 to 3.0 m	1.8 to 3.0 m	2.3 to 3.0 m	2.3 to 3.0 m	1.8 to 3.0 m	2.3 to 3.0 m	2.3 to 3.0 m
Operating frequency	433.05 to 434.79 MHz			433.05 to 434.79 MHz			868.60 to 868.70 MHz		
Power output	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protocol	433-80plus			433-63bit			GEN2		
RF range (open air / obstructed), typical	300 m / 40 m			300 m / 40 m			600 m / 40 m		
Detector start-up time	1 min								
Supervisory interval	18 min								
Lockout timer	3 min								
Battery type	3.0 V, 1300 mAh lithium								
Battery life (typical with 1 battery)	5 years								
Battery included	1X CR123								
Current consumption	22 µA (avg.), 50 mA (max.)								
Operating temperature	EN -10 to +55°C								
Relative humidity	95% max. noncondensing								
IP/IK rating	IP30 IK02								
Dimensions (LxWxH)	130 x 69 x 53 mm								
Weight (incl. 1 battery)	146 g								

* Bi-curtain is not tested for EN 50131-2-2.

Abbildungen

Abbildung 1: Positionierung des Bewegungsmelders

Abbildung 2: Montageanleitung

Abbildung 3: Steckbrückeneinstellungen (Melder mit 12 m Reichweite)

Abbildung 4: Steckbrückeneinstellungen (Melder mit 16 m Reichweite)

Abbildung 5: Abdeckmuster für PIR-Bewegungserkennung (Melder mit 12 m Reichweite)

Abbildung 6: Abdeckmuster für PIR-Bewegungserkennung (Melder mit 16 m Reichweite)

Abbildung 7: Entfernen der Sensorabdeckungen

Abbildung 8: Konfigurieren des PIR-Bewegungserkennungsmusters

Abbildung 9: Konfigurieren des PIR-Bewegungserkennungsmusters für Haustier-tolerante Melder

Abbildung 10: Installieren der Batterien

* Hinweise

- Die Lebensdauer der Batterie für einen typischen Einsatz ist geschätzt (50 % Bewegungserkennung, 50 % keine Bewegungen)
- Die Lebensdauer der Batterie ist abhängig von der vom Hersteller angegebenen Haltbarkeit

Abbildung 11: Gehetest

Beschreibung

Dieses Handbuch gilt für die folgenden Bewegungsmelder:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Es handelt sich um PIR-Bewegungsmelder, die per Funkverbindung mit einer zugewiesenen Einbruchmeldezentrale kommunizieren. Die Geräte können auf bestimmten Frequenzen und über bestimmte Protokolle kommunizieren. Die Bewegungsmelder verfügen über eine patentierte Spiegeltechnik, mit der höchste und einheitliche Leistung bei der Bewegungserkennung erreicht wird.

Installationsanleitung

Der Bewegungsmelder ist zur Montage an Wänden gedacht. Die folgenden Richtlinien helfen Ihnen bei der Auswahl eines geeigneten Montageorts für den Melder.

Siehe Abbildung 1.

Die Spiegeloptik und Prozessortechnik dieses Melders dient zur Vermeidung falscher Alarmmeldungen. Sie sollten jedoch potenzielle Instabilitätsfaktoren vermeiden, darunter:

- Direkte Sonneneinstrahlung auf den Melder
- Starke Zugluft am Melder
- Hitzequellen innerhalb des Erfassungsbereichs des Melders
- Tiere im Erfassungsbereich (für die nicht Haustier-tolerante Version)
- Verdecken des Erfassungsbereichs des Melders durch große Objekte
- Ein Bereich mit einer übermäßig metallischen Oberfläche
- Montieren Sie den Melder so, dass die erwartete Bewegung eines Eindringlings im Erfassungsbereich des Melders liegt. Siehe Abbildungen 5 und 6.
- Montage des Melders auf einer stabilen Oberfläche
- Platzieren von Objekten vor den Melder, die die Sichtlinie beeinträchtigen könnten

Um Risiken bei der Funkübertragung zu vermeiden, installieren Sie den Sensor nicht an folgenden Orten:

- Ein Bereich mit einer übermäßig metallischen Oberfläche
- Mehr als 40 m von der Empfängereinheit entfernt
- Mit einer Umgebungstemperatur unter -10 °C oder über $+55\text{ °C}$

Wir empfehlen, in regelmäßigen Abständen einen Melder-Gehtest durchzuführen und den Melder von der Einbruchmeldezentrale aus zu überprüfen.

Öffnen des Geräts

1. Schieben Sie die Schraubabdeckung nach oben (siehe Abbildung 2, Bild 1).
2. Drehen Sie die Schraube mit einem Schraubendreher vorsichtig nach links, um den Melder zu öffnen (siehe Abbildung 2, Bild 2).
3. Nehmen Sie die Montageplatte vom Melder ab (Abbildung 2, Bild 3).

Montage des Geräts

1. Befestigen Sie die Montageplatte in der angegebenen Montagehöhe, gemessen vom Boden, an der Wand (Abbildung 2, Bild 4). Siehe „Technische Daten“ auf Seite 10.
2. Verwenden Sie in allen Positionen *mindestens zwei* Schrauben der Größe M4 mit der Norm DIN 7505B, DIN 96 oder DIN 7996 oder eine Schraube mit einem flachen Kopf von 8 mm Durchmesser (siehe Abbildung 2, Bild 5):
 - Setzen Sie zur flachen Montage Schrauben an den Positionen A ein.
 - Setzen Sie zur Eckmontage Schrauben an den Positionen B bzw. C ein.
 - Verwenden Sie für Installationen gemäß EN 50131 Sicherheitsstufe 2 nicht Position C.
3. Wählen Sie die gewünschten Steckbrückeneinstellungen aus. Weitere Informationen finden Sie in Abschnitt „Steckbrückeneinstellungen“ unten. Abdeckmuster zur Bewegungserkennung für 12 m Reichweite finden Sie in Abbildung 5, für 16 m Reichweite in Abbildung 6.

4. Bringen und passen Sie ggf. die Sensorabdeckungen an. Weitere Informationen finden Sie unter „Konfiguration des Abdeckmusters“ unten.

Hinweis: Abbildung 9 zeigt die Konfiguration der Sensorabdeckungen für Haustier-tolerante Melder.

Installieren der Batterie und Ersteinrichtung

Der PIR-Funkbewegungsmelder verfügt über einen integrierten Sender, der in Verbindung mit einem kompatiblen Empfänger verwendet wird. Für den PIR ist keine Adresseinstellung erforderlich. Eine entsprechende Anleitung finden Sie im zugehörigen Programmierhandbuch für die Einbruchmeldezentrale.

Installieren Sie die Batterien wie folgt:

1. Setzen Sie die Batterien in das Batteriefach ein und achten Sie dabei auf die richtige Polarität (Abbildung 10).
2. Sobald die erste Batterie installiert ist, beginnt der Funkbewegungsmelder *langsam* zu blinken (0,5 Hz) und zeigt damit an, dass das Gerät startet.
3. Setzen Sie das Gerät auf die Montageplatte und drehen Sie die Schraube nach rechts (Abbildung 11, Bild 3).
4. Nach dem Gerätestart zeigt der Melder einen 3-minütigen Gehtestmodus an. Informationen zu weiteren Gehtestzeiten finden Sie unter „Gehtest“ unten.

Wenn in der Einbruchmeldezentrale ein niedriger Batteriestand angezeigt wird, messen Sie die Batteriespannung. Wenn eine Batteriespannung weniger als 3 VDC beträgt, ersetzen Sie die Batterie, beginnend bei Schritt 1.

Hinweis: Wenn eine leere Batterie eingesetzt wird, blinkt das Gerät *schnell* (2 Hz).

Standardmäßig ist eine Batterie im Lieferumfang des Bewegungsmelders enthalten. Weitere Batterien müssen, falls erforderlich, selbst zur Verfügung gestellt werden.

Dieses Gerät kann bis zu drei Batterien aufnehmen. Verwenden Sie nur Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A oder Sanyo® CR123A.

Steckbrückeneinstellungen

Siehe Abbildung 3 oder 4 für die Anordnung der Steckbrücken im Melder.

J1: Modus-Steckbrücke

EIN: Standardmodus, geeignet für die meisten Weitwinkelanwendungen und Anwendungen mit einem Erfassungsvorgang.

AUS: BI-Curtain Modus. Dieser Modus wird zur Verringerung möglicher Fehlalarme verwendet. In diesem Modus ist eine Bestätigung des Signals erforderlich, indem ein Eindringling in zwei Erfassungsvorhängen erkannt wird.

Dieser Modus ist für Anwendungen mit nur einem Erfassungsvorhang ungeeignet.

J2: PIR-Empfindlichkeit

EIN: 12 m (16 m) Erfassungsbereich (Standard).

AUS: 6 m (10 m) Erfassungsbereich.

Konfiguration des Abdeckmusters

Decken Sie die jeweiligen Spiegelsensorbereiche mit den beiliegenden anpassbaren Sensorabdeckungen ab, und setzen Sie das Sensormodul wieder zusammen (Abbildung 7). In den Abbildungen 8 und 9 finden Sie Beispiele für verschiedene Abdeckmuster der Spiegelsensorbereiche.

Hinweis: Der Erfassungsbereich kann mithilfe der Spiegelabdeckungen für verschiedene Anforderungen angepasst werden. Decken Sie nicht verwendete Sensorbereiche ab, die auf Wände oder Fenster in der unmittelbaren Nähe des Melders gerichtet sind. Unter optimalen Bedingungen kann der Erfassungsbereich des Melders bis zu 100 % größer als angegeben sein.

Gehtest

Achtung: Jeder Melder sollte vor der Inbetriebnahme einem Gehtest unterzogen werden.

Der PIR-Funkbewegungsmelder verfügt über einen Gehtestmodus, mit dem die Funktion und der Erfassungsbereich überprüft werden können. Gehen Sie wie folgt vor, um den Gehtest des Melders durchzuführen.

1. Schieben Sie die Schraubabdeckung nach oben (siehe Abbildung 2, Bild 1).
2. Drehen Sie die Schraube mit einem Schraubendreher vorsichtig nach links, um den Melder zu öffnen (siehe Abbildung 11, Bild 1).
3. Führen Sie ein Sabotageereignis herbei, indem Sie das Gerät von der Montageplatte abnehmen (Abbildung 11, Bild 2).
4. Setzen Sie den Melder zurück auf die Montageplatte und drehen Sie die Schraube nach rechts (Abbildung 11, Bild 3).
5. Schieben Sie die Schraubabdeckung oben wieder an ihre Position.

Wenn das Gerät erneut montiert wird, aktiviert der Melder für etwa 3 Minuten den Gehtestmodus. Die LED an der Frontabdeckung leuchtet, um ein Alarmereignis anzuzeigen (Abbildung 11, Bild 4).

- Führen Sie einen Gehtest für den Erfassungsbereich durch und nehmen Sie mithilfe der anpassbaren Sensorabdeckungen die nötigen Anpassungen vor (siehe Abbildung 8 oder 9).
- Führen Sie einen Gehtest für das Gerät durch und überprüfen Sie, ob der Melder mit der Einbruchmeldezentrale kommuniziert. Ziehen Sie auch die Anweisungen des Herstellers der Einbruchmeldezentrale zurate.

Hinweise

- Halten Sie zwischen den einzelnen Gehtests mindestens 8 Sek. Bewegungspause ein, damit sich der PIR stabilisieren kann.

- Wenn die Gehtestzeit abgelaufen ist, leuchtet die LED 3-mal schnell und der Melder kehrt in den normalen Betriebsmodus zurück. In diesem Modus ruht der PIR-Funkbewegungsmelder mit deaktivierter LED nach einer Auslösung und sendet alle 18 Minuten ein Überwachungssignal, um den Batterieverbrauch zu senken.
- Die festgesetzte Sperrzeit nach einem Alarm / Bewegungserkennung beträgt 3 Minuten.

Wartung des Melders

Bei ordnungsgemäßer Installation und korrektem Betrieb kann der PIR-Funkbewegungsmelder jahrelang mit minimaler Wartung eingesetzt werden. Gehtests sollten jährlich durchgeführt werden, um den richtigen Betrieb zu gewährleisten. Siehe „Gehtest“ oben. Reinigen Sie das Gehäuse mit einem feuchten Tuch, um es frei von Staub und Schmutz zu halten. Testen Sie den Melder nach jeder Reinigung.

Ersetzen der Batterie

Bevor Sie eine neue Batterie einlegen, müssen Sie die Batterie entfernen, um die Meldung für den schwachen Batteriestand zurückzusetzen. Um die Meldung einer nahezu entladenen Batterie zu verhindern, legen Sie die Batterie genau wie unter „Installieren der Batterie und Ersteinrichtung“ auf Seite 8 beschrieben ein. Verwenden Sie nur empfohlene Batterien (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A oder Sanyo® CR123A). Bei Verwendung anderer Batterien kann Brand- oder Explosionsgefahr bestehen.

Achtung: Batterien können explodieren oder einen Brand verursachen, wenn sie auseinander genommen, erneut aufgeladen oder Feuer bzw. hohen Temperaturen ausgesetzt werden. Dieses Gerät kann bis zu drei Batterien aufnehmen. Bei Verwendung mehrerer Batterien müssen alle Batterien gleichzeitig ersetzt werden. Von Kindern fern halten. Entsorgen Sie gebrauchte Batterien gemäß der Batterieverordnung bzw. gemäß den örtlichen Entsorgungsbestimmungen für Batterien.

Regulatorische Informationen

Hersteller	IN VERKEHR GEBRACHT VON: UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc. 3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092, USA AUTORISIERTER VERTRETER IN DER EU: UTC Fire & Security B.V. Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Netherlands
------------	---

Produktwarnungen und Haftungsausschluss



DIESE PRODUKTE SIND FÜR DEN VERKAUF AN UND DIE INSTALLATION DURCH QUALIFIZIERTES PERSONAL VORGEGEHEN. UTC FIRE & SECURITY ÜBERNIMMT KEINERLEI GEWÄHRLEISTUNG DAFÜR, DASS NATÜRLICHE ODER JURISTISCHE PERSONEN, DIE UNSERE PRODUKTE ERWERBEN, SOWIE „AUTORISIERTER HÄNDLER“ ODER „AUTORISIERTER WIEDERVERKÄUFER“ ÜBER DIE ERFORDERLICHE QUALIFIKATION UND ERFAHRUNG VERFÜGEN, UM BRANDSCHUTZ- ODER SICHERHEITSTECHNISCHE PRODUKTE ORDNUNGSGEMÄSS ZU INSTALLIEREN.

Weitere Informationen zu Haftungsausschlüssen sowie zur Produktsicherheit finden Sie unter <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/>, oder scannen Sie den QR-Code.

Zertifizierung



EN 50131	RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1 EN 50131-2-2: Sicherheitsgrad 2, Umweltklasse II. Getestet und zertifiziert von Telefication.
----------	--

Richtlinien der Europäischen Union

UTC Fire & Security erklärt hiermit, dass dieses Gerät den geltenden Anforderungen und Bestimmungen aller anwendbaren Regeln und Vorschriften entspricht - einschließlich, aber nicht beschränkt auf die Richtlinie 2014/53/EU. Für weitere Informationen siehe www.utcssecurityproducts.eu



2012/19/EU (WEEE): Produkte die mit diesem Symbol gekennzeichnet sind, dürfen nicht als unsortierter städtischer Abfall in der europäischen Union entsorgt werden. Für die korrekte Wiederverwertung bringen Sie dieses Produkt zu Ihrem lokalen Lieferanten nach dem Kauf der gleichwertigen neuen Ausrüstung zurück, oder entsorgen Sie das Produkt an den gekennzeichneten Sammelstellen. Weitere Informationen hierzu finden Sie auf der folgenden Website: www.utcssecurityproducts.eu/recycle/

Kontaktinformationen

www.utcfireandsecurity.com oder www.interlogix.com

Kontaktinformationen für den Kundendienst finden Sie auf www.interlogix.com/customer-support oder www.utcssecurityproducts.eu

Technische Daten

Modell	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Überwachungstechnik	PIR (9 Sensorbereiche, Sichtwinkel 86°)								
Erkennungsmodi (über J1 wählbar)	Standard 3D, Bi-Curtain*								
Erfassungsgeschwindigkeitsbereich	30 cm/s bis 3 m/s								
Erfassungsbereich (über J2 wählbar)	6 und 12 m	6 und 12 m	10 und 16 m	6 und 12 m	6 und 12 m	10 und 16 m	6 und 12 m	6 und 12 m	10 und 16 m
Spiegelabdeckungen angebracht	Segment.	Vollständig	Segment.	Segment.	Vollständig	Segment.	Segment.	Vollständig	Segment.
Haustier-tolerant:	Nein	Ja	Nein	Nein	Ja	Nein	Nein	Ja	Nein
Montagehöhe	1,8 bis 3,0 m	2,3 bis 3,0 m	2,3 bis 3,0 m	1,8 bis 3,0 m	2,3 bis 3,0 m	2,3 bis 3,0 m	1,8 bis 3,0 m	2,3 bis 3,0 m	2,3 bis 3,0 m
Betriebsfrequenz	433,05 bis 434,79 MHz			433,05 bis 434,79 MHz			868,60 bis 868,70 MHz		
Ausgangsleistung	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protokoll	433-80plus			433-63bit			GEN2		
HF-Reichweite (im Freien / bei Versperrung), typisch	300 m / 40 m			300 m / 40 m			600 m / 40 m		
Meldereinschaltzeit	1 Min.								
Überwachungsintervall	18 Min.								
Sperr-Timer	3 Min.								
Batterietyp	3,0 V, 1300 mAh Lithium								
Lebensdauer der Batterie (typisch mit einer Batterie)	5 Jahre								
Batterie enthalten	1X CR123								
Stromaufnahme	22 µA (mtl.), 50 mA (max.)								
Betriebstemperatur	EN -10 bis +55 °C								
Relative Luftfeuchtigkeit	Max. 95 %, nicht kondensierend								
IP/IK-Schutzklasse	IP30 IK02								
Abmessungen (L x B x H)	130 x 69 x 53 mm								
Gewicht (mit einer Batterie)	146 g								

* Bi-Curtain Modus ist nicht geprüft für EN 50131-2-2.

ES: Manual de instalación

Figuras

Figura 1: Colocación del detector

Figura 2: Instrucciones de montaje

Figura 3: Configuración de puentes (detectores de 12 m)

Figura 4: Configuración de puentes (detectores de 16 m)

Figura 5: Patrón de suelos de la detección PIR (detectores de 12 m)

Figura 6: Patrón de suelos de la detección PIR (detectores de 16 m)

Figura 7: Eliminación de las máscaras

Figura 8: Configuración de los patrones de detección PIR

Figura 9: Configuración del patrón de detección PIR para detectores inmunes a mascotas

Figura 10: Instalación de las pilas

* Notas

- Duración estimada de las pilas para un uso normal (50 % con movimiento y 50 % sin movimiento)
- La duración de las pilas depende de la autonomía que haya especificado el fabricante

Figura 11: Prueba de detección

Descripción

Este manual es para los siguientes detectores:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Estos detectores de movimiento PIR inalámbricos se comunican con un panel de alarma antirrobo exclusivo. Los dispositivos pueden comunicarse en frecuencias y protocolos determinados. Los detectores cuentan con la tecnología patentada de espejo para establecer el más alto y constante rendimiento en la detección del movimiento.

Instrucciones para la instalación

El detector se ha diseñado para su montaje en paredes. Utilice las siguientes instrucciones para determinar cuál es la mejor posición para instalar el detector.

Consulte la figura 1.

Las lentes de espejo y la tecnología de procesamiento de este detector es muy resistente a los peligros ocasionados por falsas alarmas. Sin embargo, debe evitar potenciales causas de inestabilidad, como:

- Luz solar directa en el detector.

- Fuertes corrientes de aire sobre el detector.
- Fuentes de calor dentro del campo de visión del detector.
- Animales dentro del campo de visión (para la versión no inmune a las mascotas).
- Oscurecer del campo de visión del detector con objetos de gran tamaño.
- Una zona con demasiada superficie metálica.
- Montar el detector de forma que el movimiento esperado de un intruso se produzca en medio del patrón de detección. Consulte las figuras 5 y 6.
- Montar el detector en una superficie estable.
- No colocar objetos que puedan impedir una línea clara de visión delante del detector.

Para evitar peligros ocasionados por las radiofrecuencias, no coloque el sensor en los lugares siguientes:

- Una zona con demasiada superficie metálica.
- A una distancia superior a 40 m de la unidad receptora.
- Donde la temperatura ambiente esté por debajo de $-10\text{ }^{\circ}\text{C}$ o por encima de $+55\text{ }^{\circ}\text{C}$

Se recomienda que se realice la prueba de paseo al detector con regularidad y se compruebe con el panel de control.

Apertura del dispositivo

1. Deslice la tapa hacia arriba (consulte la figura 2, elemento 1).
2. Con ayuda de un destornillador, gire con cuidado el tornillo hacia la izquierda para abrir el detector (consulte la figura 2, elemento 2).
3. Separe el detector de la placa de montaje (figura 2, elemento 3).

Montaje del dispositivo

1. Coloque la placa de montaje en la pared a la altura especificada con respecto al suelo (figura 2, elemento 4). Consulte "Especificaciones" en la página 14.
2. En todas las posiciones utilice un *mínimo de dos* tornillos M4 de los estándares DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996 o un tornillo con una cabeza de 8 mm de diámetro y superficie plana (consulte la figura 2, elemento 5).
 - Para realizar un montaje sobre una superficie plana utilice tornillos en la posición A.
 - Para los montajes en esquina, utilice tornillos en posición B o C.
 - Para las instalaciones EN 50131 de Grado 2, no utilice la posición C.
3. Seleccione la configuración de puentes deseada. Consulte "Configuración de puentes" en la página 12 para obtener más información. Consulte la figura 5 para conocer el patrón de suelos de detección para 12 m, y la figura 6 para 16 m.
4. Si fuera necesario, añada y ajuste las máscaras. Consulte "Configuración del patrón de alcance" en la página 12 para obtener más información.

Nota: la figura 9 muestra la configuración de la máscara para los detectores inmunes a las mascotas.

Instalación de las pilas y primera configuración

Los PIR inalámbricos contienen un transmisor incorporado que se usa conjuntamente con un receptor compatible. No es necesaria ninguna configuración de dirección para el PIR. Consulte el manual de programación de control pertinente para obtener instrucciones.

Coloque las pilas como se indica a continuación:

1. Introduzca la pila en el receptáculo pertinente respetando la polaridad correcta (figura 10).
2. Una vez colocada la primera pila, el detector inalámbrico empezará a parpadear *lentamente* (0,5 Hz) para indicar que el dispositivo se está iniciando.
3. Coloque el dispositivo en el soporte de montaje y gire el tornillo hacia la derecha (figura 11, elemento 3).
4. Después del periodo de arranque, el detector inicia el modo de prueba de detección durante 3 minutos. Para periodos de prueba de detección adicionales, consulte "Prueba de detección" más adelante.

Si el panel de control indica una condición de carga baja, mida la tensión de la pila. Si la tensión de la pila es inferior a 3 V CC, cámbiela y repita los pasos desde el primero.

Nota: si coloca una pila cuya carga se ha agotado, el dispositivo parpadeará *rápidamente* (2 Hz).

Con el detector se incluye una pila de forma predeterminada. El instalador deberá proporcionarle las pilas adicionales que necesite.

Este dispositivo se puede equipar con un máximo de 3 pilas. Utilice únicamente pilas Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A o Sanyo® CR123A.

Configuración de puentes

Consulte las figuras 3 o 4 para conocer las ubicaciones de los puentes en el detector.

J1: Puente de modo

ACTIVADO: modo Estándar (predeterminado), apto para la mayoría de las aplicaciones de una sola cortina o de ángulo de visión amplio.

OFF: modo Bi-cortina. El modo Bi-cortina se utiliza para reducir las posibilidades de que se produzcan falsas alarmas. Busca la verificación de las señales y requiere la visualización del intruso en dos cortinas.

Este modo no es apto para aplicaciones de una sola cortina.

J2: Sensibilidad de PIR

ACTIVADO: rango de detección de 12 m (16 m) predeterminado.

OFF: rango de detección de 6 m (10 m).

Configuración del patrón de alcance

Oculte las cortinas de espejo elegidas con las máscaras ajustables proporcionadas y vuelva a montar el módulo del sensor (figura 7). Consulte las figuras 8 y 9 para ver un ejemplo de varios patrones de alcance de cortinas de espejo.

Nota: el patrón de alcance se puede cambiar para que cumpla unos requisitos específicos utilizando las máscaras de espejo. Enmascare las cortinas no usadas que estén orientadas a paredes o ventanas muy cercanas al detector. En condiciones óptimas, el rango del detector puede ser hasta un 100 % superior al indicado.

Prueba de detección

Precaución: cada detector debe pasar por una prueba de detección antes de poner en funcionamiento la instalación.

Los PIR inalámbricos disponen de un modo de prueba de detección para probar el funcionamiento del detector y el patrón de alcance. Utilice las siguientes instrucciones para realizar la prueba de detección del detector:

1. Deslice la tapa hacia arriba (consulte la figura 2, elemento 1).
2. Con ayuda de un destornillador, gire con cuidado el tornillo hacia la izquierda para abrir el detector (consulte la figura 11, elemento 1).
3. Cree un evento de manipulación quitando el dispositivo de su placa de montaje (figura 11, elemento 2).
4. Vuelva a colocar el detector en la placa de montaje y gire el tornillo hacia la derecha (figura 11, elemento 3).
5. Vuelva a colocar la tapa en la parte superior.

Cuando el dispositivo se haya vuelto a montar, el detector entrará en el modo de detección durante aproximadamente 3 minutos. El indicador LED de la parte delantera parpadeará para indicar que hay un evento de alarma (figura 11, elemento 4).

- Realice la prueba de detección del patrón de detección y realice las modificaciones necesarias con las máscaras ajustables (consulte las figuras 8 o 9).
- Realice la prueba de detección de la unidad y compruebe si el detector se comunica con el panel de control. Consulte también las instrucciones del fabricante del panel de control.

Notas

- Deje como mínimo 8 segundos entre los movimientos para que el PIR se estabilice.
- Si se ha agotado el tiempo del periodo de la prueba de detección, el indicador LED parpadeará tres veces más rápido y el detector volverá al modo de funcionamiento normal. En este modo el PIR inalámbrico solo supervisa cada 18 minutos, y el indicador LED se desactiva para reducir el consumo de las pilas.
- El tiempo de bloqueo establecido tras una alarma es de 3 minutos.

Mantenimiento del detector

Si se instala y usa correctamente, los PIR inalámbricos proporcionan años de servicio con un mantenimiento mínimo. Las pruebas de detección deben realizarse anualmente para garantizar un funcionamiento correcto. Consulte "Prueba de detección" más atrás. Limpie la tapa con un paño húmedo (con agua) para limpiar el polvo o la suciedad. Pruebe siempre el detector después de limpiarlo.

Sustitución de la pila

Saque la pila para restablecer la señal de carga baja antes de instalar una nueva. Para evitar que se produzca una condición de carga baja, instale la pila tal y como se indica en "Instalación de las pilas y primera configuración" en la página 12. Sustituya la pila únicamente por otra de las recomendadas (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A o Sanyo® CR123A). El uso de otras baterías puede suponer un riesgo de incendio o de explosión.

Precaución: Las pilas pueden explotar o causar quemaduras si se desmontan, se recargan o se exponen al fuego o a altas temperaturas. Este dispositivo se puede equipar con 3 pilas como máximo. Si se utilizan varias pilas, cambie todas ellas al mismo tiempo. Manténgalas fuera del alcance de los niños. Deseche las pilas usadas de conformidad con las instrucciones de la directiva sobre pilas o según lo estipule la normativa local vigente.

Información normativa

Fabricante COMERCIALIZADO POR:
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092,
EE. UU.

REPRESENTANTE AUTORIZADO EN LA UE:
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Países Bajos

Advertencias del producto y descargos de responsabilidad ESTOS PRODUCTOS ESTÁN DESTINADOS A LA VENTA A, E INSTALACIÓN POR, UN PROFESIONAL DE SEGURIDAD EXPERIMENTADO. UTC FIRE & SECURITY NO PUEDE GARANTIZAR QUE TODA PERSONA O ENTIDAD QUE COMPRE SUS PRODUCTOS, INCLUYENDO CUALQUIER "DISTRIBUIDOR O VENDEDOR AUTORIZADO", CUENTE CON LA FORMACIÓN O EXPERIENCIA PERTINENTE PARA INSTALAR CORRECTAMENTE PRODUCTOS RELACIONADOS CON LOS INCENDIOS Y LA SEGURIDAD.



Para obtener más información sobre exclusiones de garantía e información de seguridad de productos, consulte <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/> o escanee el código QR.

Certificación



EN 50131 RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1
EN 50131-2-2: Grado de seguridad 2, Clase medioambiental II.
Probado y certificado por Telefication.

Directivas de la Unión Europea

UTC Fire & Security declara por este medio que este dispositivo cumple con los requisitos y disposiciones aplicables de todas las reglas y regulaciones aplicables, incluyendo pero no limitado a la Directiva 2014/53/EU. Para mas información consulte www.utcssecurityproducts.eu



2012/19/EU (directiva WEEE): los productos marcados con este símbolo no se pueden desechar como residuos urbanos no clasificados en la Unión Europea. Para que se pueda realizar un reciclaje adecuado, devuelva este producto a su representante de ventas local al comprar un equipo nuevo similar o deséchelo en los puntos de recogida designados. Para obtener más información, consulte: www.utcssecurityproducts.eu/recycle/

Información de contacto

www.utcfireandsecurity.com o www.interlogix.com

Para ponerse en contacto con el servicio técnico, consulte www.interlogix.com/customer-support o www.utcssecurityproducts.eu

Especificaciones

Modelo	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF40124PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Tecnología de detección	PIR (9 cortinas, ángulo de visión de 86°)								
Modos de detección (seleccionable mediante J1)	3D estándar, bi-cortina*								
Rango de velocidades de detección	De 30 cm/s a 3 m/s								
Rango detectable (seleccionable mediante J2)	entre 6 y 12 m	entre 6 y 12 m	entre 10 y 16 m	entre 6 y 12 m	entre 6 y 12 m	entre 10 y 16 m	entre 6 y 12 m	entre 6 y 12 m	entre 10 y 16 m
Máscaras proporcionadas	Segmentadas	Completas	Segmentadas	Segmentadas	Completas	Segmentadas	Segmentadas	Completas	Segmentadas
Inmune a las mascotas:	No	Sí	No	No	Sí	No	No	Sí	No
Altura de instalación	de 1,8 a 3,0 m	de 2,3 a 3,0 m	de 2,3 a 3,0 m	de 1,8 a 3,0 m	de 2,3 a 3,0 m	de 2,3 a 3,0 m	de 1,8 a 3,0 m	de 2,3 a 3,0 m	de 2,3 a 3,0 m
Frecuencia operativa	de 433,05 a 434,79 MHz			de 433,05 a 434,79 MHz			de 868,60 a 868,70 MHz		
Potencia de salida	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protocolo	433-80plus			433-63bit			GEN2		
Rango de RF (aire libre/obstrucción), típico	300 m/40 m			300 m/40 m			600 m/40 m		
Tiempo de arranque del detector	1 min								
Intervalo de supervisión	18 min								
Temporizador de bloqueo	3 min								
Tipo de batería	3,0 V, 1300 mAh de litio								
Carga de la pila (normalmente con una pila)	5 años								
Pila incluida	1X CR123								
Consumo de corriente	22 µA (media), 50 mA (máx.)								
Temperatura de funcionamiento	EN de -10 a +55 °C								
Humedad relativa	95 % máx., sin condensación								
Índice IP/IK	IP30 IK02								
Dimensiones (L × An × Al)	130 × 69 × 53 mm								
Peso (una pila incluida)	146 g								

* El modo Bi-cortina no está aprobado por EN50131-2-2.

Figures

Figure 1 : Positionnement du détecteur

Figure 2 : Instructions de montage

Figure 3 : Réglage des cavaliers (détecteurs 12 m)

Figure 4 : Réglage des cavaliers (détecteurs 16 m)

Figure 5 : Schéma de détection IRP (détecteurs 12 m)

Figure 6 : Schéma de détection IRP (détecteurs 16 m)

Figure 7 : Retrait des œillères

Figure 8 : Configuration du schéma de détection IRP

Figure 9 : Configuration du schéma de détection IRP, pour les détecteurs ne tenant pas compte des animaux

Figure 10 : Insertion des piles

* Remarques

- La durée de vie des piles est estimée dans des conditions normales d'utilisation (détection de mouvements la moitié du temps).
- La durée de vie des piles varie en fonction du fabricant.

Figure 11 : Test de marche

Description

Ce manuel s'applique aux détecteurs suivants :

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Ces détecteurs de mouvement IRP sans fil communiquent avec une centrale d'alarme intrusion, via les fréquences et protocoles définis. Ils sont équipés d'une technologie brevetée basée sur des miroirs, qui offre des performances de détection optimales et uniformes.

Instructions d'installation

Le détecteur est destiné à un montage mural. Suivez les instructions ci-dessous afin d'identifier l'emplacement le plus approprié pour le détecteur.

Reportez-vous à la figure 1.

Les miroirs et la technologie de traitement dont est doté ce détecteur permettent une détection fiable. Il est néanmoins conseillé d'éviter toute source d'instabilité :

- N'exposez pas le détecteur à la lumière directe du soleil ;
- N'exposez pas le détecteur aux forts courants d'air ;
- Évitez toute source de chaleur dans le champ de détection du détecteur ;

- Évitez le passage d'animaux dans le champ de détection (avec les versions non dotées de la fonction de non-détection des animaux) ;
- N'obstruez pas le champ de détection avec des objets volumineux ;
- Évitez les zones présentant une surface métallique importante ;
- Montez le détecteur de sorte que le schéma de détection couvre le lieu de passage éventuel d'un intrus (reportez-vous aux figures 5 et 6) ;
- Installez le détecteur sur une surface stable ;
- Ne placez pas d'objets devant le détecteur, afin de ne pas obstruer le champ de vision.

Afin d'éviter toute perturbation liée au signal radio, ne placez pas le capteur :

- dans une zone présentant une surface métallique importante.
- à plus de 40 m du récepteur.
- dans un lieu où la température est inférieure à -10°C ou supérieure à 55°C .

Il est conseillé d'effectuer des tests de marche et de vérifier la communication avec la centrale régulièrement.

Ouverture de l'appareil

1. Faites glisser la partie supérieure de l'appareil vers le haut (figure 2, étape 1).
2. À l'aide d'un tournevis, ouvrez délicatement le détecteur en tournant la vis dans le sens inverse des aiguilles d'une montre (figure 2, étape 2).
3. Retirez la plaque de montage du détecteur (figure 2, étape 3).

Montage de l'appareil

1. Fixez la plaque de montage au mur à la hauteur adéquate (figure 2, étape 4). Reportez-vous à la section « Caractéristiques techniques » à la page 18.
2. Quelle que soit la position adoptée, utilisez *au minimum deux vis M4* conformes à la norme DIN 7505B, DIN 96 ou DIN 7996. Vous pouvez également utiliser une vis munie d'une tête de 8 mm de diamètre, sur une surface plane (figure 2, étape 5) :
 - Pour un montage à plat, adoptez la position A.
 - Pour un montage en angle, utilisez les vis en position B ou C.
 - Pour les installations suivant la norme EN 50131 Niveau 2, n'adoptez pas la position de montage C.
3. Réglez les cavaliers de la manière appropriée. Reportez-vous à la section « Placement des cavaliers » à la page 16, pour obtenir des informations supplémentaires. Reportez-vous à la figure 5 en cas de portée de détection de 12 m, ou à la figure 6 en cas de portée de détection de 16 m.
4. Au besoin, ajoutez et ajustez les caches. Reportez-vous à la section « Configuration du schéma de détection » à la page 16, pour obtenir des informations supplémentaires.

Remarque : la figure 9 indique comment placer les caches avec les détecteurs ne tenant pas compte de la présence d'animaux.

Insertion des piles et première configuration

Le détecteur IRP sans fil est doté d'un transmetteur intégré, utilisable avec un récepteur compatible. Aucun paramétrage d'adresse n'est nécessaire. Consultez le manuel de programmation de la centrale pour obtenir des instructions.

Insérez les piles de la manière suivante :

1. Insérez une pile dans le compartiment en respectant la polarité (figure 10).
2. Une fois cela fait, le détecteur sans fil commence à clignoter *lentement* (0,5 Hz), afin d'indiquer le démarrage de l'appareil.
3. Placez l'appareil sur le support de montage et tournez la vis dans le sens des aiguilles d'une montre (figure 11, étape 3).
4. Une fois le détecteur en marche, celui-ci entre en mode Test de marche pendant 3 minutes. Pour accéder à des durées de test supplémentaires, consultez la section « Test de marche » ci-dessous.

Si la centrale indique que les piles sont faiblement chargées, contrôlez leur tension. Si celle-ci est inférieure à 3 Vcc, remplacez les piles en revenant à l'étape 1.

Remarque : si vous insérez une pile usagée, le voyant clignote *rapidement* (2 Hz).

Par défaut, une pile est fournie avec le détecteur. La personne en charge de l'installation doit insérer des piles supplémentaires, si cela est nécessaire.

Cet appareil peut contenir jusqu'à 3 piles. Utilisez uniquement des piles Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A ou Sanyo® CR123A.

Placement des cavaliers

Reportez-vous à la figure 3 ou 4 pour connaître les emplacements des cavaliers dans le détecteur.

J1 : Mode cavalier

ON (activé) : mode par défaut, généralement adapté aux couvertures grand angle ou à rideau unique.

OFF (désactivé) : mode bi-rideau. Ce mode permet de réduire les fausses détections. Le signal est vérifié et il est nécessaire que l'intrus soit détecté par deux rideaux.

Ce mode n'est pas adapté aux applications à rideau unique.

J2 : Sensibilité du détecteur IRP

ON (activé) : portée de détection de 12 ou 16 m (valeurs par défaut).

OFF (désactivé) : portée de détection de 6 ou 10 m.

Configuration du schéma de détection

Masquez les rideaux appropriés du miroir au moyen des caches ajustables fournis, puis remontez le capteur (figure 7). Reportez-vous aux figures 8 et 9 pour consulter plusieurs exemples de configuration.

Remarque : le schéma de détection peut être modifié à l'aide des masques, afin de répondre à des besoins spécifiques. Masquez les rideaux non utilisés, qui sont orientés vers des murs ou des fenêtres situés très près du détecteur. Dans des

conditions d'utilisation optimales, la portée du détecteur peut se révéler jusqu'à deux fois supérieure à celle indiquée.

Test de marche

Attention : avant la mise en marche du système, vous devez réaliser un test de marche avec chaque détecteur.

Le détecteur IRP sans fil comporte un mode Test de marche permettant de tester le fonctionnement et le schéma de détection. Pour réaliser ce test, procédez comme indiqué ci-dessous.

1. Faites glisser la partie supérieure de l'appareil vers le haut (figure 2, étape 1).
2. À l'aide d'un tournevis, ouvrez délicatement le détecteur en tournant la vis dans le sens inverse des aiguilles d'une montre (figure 11, étape 1).
3. Simulez un sabotage en retirant l'appareil de la plaque de montage (figure 11, étape 2).
4. Remplacez l'appareil sur la plaque de montage et tournez la vis dans le sens des aiguilles d'une montre (figure 11, étape 3).
5. Remplacez la partie supérieure de l'appareil.

Une fois l'assemblage terminé, le détecteur entre en mode Test de marche pendant environ 3 minutes. Le voyant situé sur la partie avant clignote afin d'indiquer un événement d'alarme (figure 11, étape 4).

- Testez le schéma de détection et réalisez les ajustements nécessaires à l'aide des caches (reportez-vous à la figure 8 ou 9).
- Vérifiez la communication entre le détecteur et la centrale. Consultez également les instructions fournies par le fabricant de la centrale.

Remarques

- Évitez tout mouvement pendant au moins 8 secondes pour permettre au détecteur IRP de se stabiliser.
- Une fois le temps de test écoulé, le voyant émet 3 clignotements rapides et le détecteur revient en mode de fonctionnement normal. En mode de fonctionnement normal, le détecteur IRP sans fil effectue une supervision toutes les 18 minutes uniquement, et le voyant est désactivé afin de réduire la consommation d'énergie.
- Le système est verrouillé pendant 3 minutes après le déclenchement d'une alarme.

Maintenance du détecteur

S'il est installé et utilisé correctement, le détecteur IRP sans fil est opérationnel pendant de longues années et nécessite peu d'entretien. Les tests de marche doivent être réalisés chaque année, afin de garantir le bon fonctionnement du système. Reportez-vous à la section « Test de marche » ci-dessus. Nettoyez le boîtier à l'aide d'un chiffon légèrement imbibé d'eau, afin de retirer toute poussière ou saleté. Testez à nouveau le détecteur après chaque nettoyage.

Remplacement des piles

Vous devez retirer les piles pour réinitialiser le signal associé aux piles faiblement chargées. Installez ensuite les nouvelles piles de la façon décrite dans la section « Insertion des piles et première configuration » ci-dessus. Utilisez uniquement les piles recommandées (Duracell® DL123A, Panasonic®)

CR123A ou Sanyo® CR123A). L'utilisation de toute autre pile peut provoquer un incendie ou une explosion.

Attention : les piles sont susceptibles d'exploser ou de causer des brûlures si elles sont désassemblées, rechargées ou exposées au feu ou à des températures élevées. Cet appareil peut contenir jusqu'à 3 piles. Si vous utilisez plusieurs piles, remplacez-les toutes en même temps. Conservez les piles hors de la portée des enfants. Pour les piles usagées, conformez-vous aux instructions du fabricant et/ou aux réglementations locales en vigueur.

Informations sur la réglementation

Fabricant COMMERCIALISÉ PAR :
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincolnnton, Caroline du Nord, 28092, États-Unis
REPRÉSENTANT AUTORISÉ EN UE :
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Pays-Bas

Avertissements et avis de non-responsabilité
CES PRODUITS SONT DESTINÉS À DES PROFESSIONNELS EXPÉRIMENTÉS, QUI DOIVENT ÉGALEMENT SE CHARGER DE LEUR INSTALLATION. UTC FIRE & SECURITY NE PEUT GARANTIR QU'UNE PERSONNE OU ENTITÉ FAISANT L'ACQUISITION DE CEUX-CI, Y COMPRIS UN REVENDEUR AGRÉÉ, DISPOSE DE LA FORMATION OU DE L'EXPÉRIENCE REQUISE POUR PROCÉDER À CETTE MÊME INSTALLATION DE FAÇON APPROPRIÉE.



Pour obtenir des informations supplémentaires sur les garanties et la sécurité, rendez-vous à l'adresse <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/>, ou scannez le code QR.

Certification



EN 50131 RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1
EN 50131-2-2 : Grade de sécurité 2, Classe d'environnement II.
Testé et certifié par Telefication.

Directives de l'Union Européenne

UTC Fire & Security déclare par la présente que cet appareil est conforme aux exigences applicables et aux dispositions de toutes les règles et règlements applicables, y compris, mais sans s'y limiter, de la Directive 2014/53/EU. Pour plus d'informations, voir www.utcssecurityproducts.eu.



2012/19/EU (WEEE) : Les produits marqués de ce symbole peuvent pas être éliminés comme déchets municipaux non triés dans l'Union européenne. Pour le recyclage, retourner ce produit à votre fournisseur au moment de l'achat d'un nouvel équipement équivalent, ou à des points de collecte désignés. Pour plus d'informations, voir: www.utcssecurityproducts.eu/recycle/

Informations de contact

www.utcfireandsecurity.com ou www.interlogix.com

Pour contacter l'assistance clientèle, rendez-vous à l'adresse www.interlogix.com/customer-support ou www.utcssecurityproducts.eu.

Caractéristiques techniques

Modèle	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Technologie de détection	IRP (9 rideaux, angle de vue de 86°)								
Modes de détection (J1)	Standard 3D, bi-rideau*								
Vitesse de la cible	De 30 cm/s à 3 m/s								
Portée de détection (J2)	6 et 12 m	6 et 12 m	10 et 16 m	6 et 12 m	6 et 12 m	10 et 16 m	6 et 12 m	6 et 12 m	10 et 16 m
Caches	Partiels	Intégr.	Partiels	Partiels	Intégr.	Partiels	Partiels	Intégr.	Partiels
Non-détection des animaux	Non	Oui	Non	Non	Oui	Non	Non	Oui	Non
Hauteur de montage	1,8 à 3 m	2,3 à 3 m	2,3 à 3 m	1,8 à 3 m	2,3 à 3 m	2,3 à 3 m	1,8 à 3 m	2,3 à 3 m	2,3 à 3 m
Fréquence de fonctionnement	433,05 à 434,79 MHz			433,05 à 434,79 MHz			868,60 à 868,70 MHz		
Puissance de sortie	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protocole	433-80plus			433-63bit			GEN2		
Portée RF usuelle (champ libre/obstrué)	300 m/40 m			300 m/40 m			600 m/40 m		
Temps de démarrage du détecteur	1 min								
Intervalle de supervision	18 min								
Durée du verrouillage	3 min								
Type de pile	Pile au lithium 3 V, 1 300 mAh								
Durée de vie de la pile (standard ; une seule pile)	5 ans								
Pile incluse	1 pile CR123								
Consommation électrique	22 µA (env.), 50 mA (max.)								
Température de fonctionnement	-10 à 55°C								
Humidité relative	95 % max., sans condensation								
Indices IP/IK	IP30 IK02								
Dimensions (L x l x H)	130 x 69 x 53 mm								
Poids (1 pile comprise)	146 g								

* Le mode bi-rideau n'a pas été testé en EN 50131-2-2.

Figure

Figura 1: Posizionamento del rilevatore

Figura 2: Istruzioni di montaggio

Figura 3: Impostazioni dei ponticelli (rilevatori da 12 m)

Figura 4: Impostazioni dei ponticelli (rilevatori da 16 m)

Figura 5: Schema di base per il rilevamento PIR (rilevatori da 12 m)

Figura 6: Schema di base per il rilevamento PIR (rilevatori da 16 m)

Figura 7: Rimozione degli oscuratori

Figura 8: Configurazione dello schema di rilevamento PIR

Figura 9: Configurazione dello schema di rilevamento PIR per rilevatori non sensibili agli animali domestici

Figura 10: Installazione delle batterie

* Note

- Durata stimata della batteria per uso normale (50% movimento, 50% non movimento)
- La durata della batteria dipende da quella specificata dal produttore

Figura 11: Test copertura

Descrizione

Questo manuale è valido per i seguenti rilevatori:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Questi sono rilevatori di movimento PIR wireless che comunicano con un pannello di allarme anti-intrusione dedicato. I dispositivi sono in grado di comunicare su frequenze e protocolli specifici. I rilevatori hanno una tecnologia brevettata a specchio per garantire prestazioni di rilevamento del movimento elevatissime e uniformi.

Linee guida per l'installazione

Il rilevatore è progettato per l'installazione a parete. Per determinare la posizione di installazione ideale per il rilevatore, attenersi alle seguenti linee guida.

Vedere la figura 1.

La tecnologia ottica e di elaborazione di questo rilevatore è molto resistente ai rischi di falsi allarmi. Tuttavia è opportuno evitare possibili fattori di instabilità, quali:

- Esposizione del rilevatore alla luce solare diretta
- Forti correnti d'aria in prossimità del rilevatore

- Fonti di calore nel campo visivo del rilevatore
- Animali all'interno del campo visivo (per la versione sensibile agli animali domestici)
- Oscuramento del campo visivo del rilevatore con oggetti di grandi dimensioni
- Area con molte superfici metalliche.
- Installare il rilevatore in modo tale che il movimento previsto di un eventuale intruso attraversi il campo di rilevamento. Vedere le figure 5 e 6.
- Montare il rilevatore su una superficie stabile
- Non collocare davanti al rilevatore oggetti che possano ostacolare il raggio di copertura

Per evitare i rischi di interferenze radio, non posizionare il sensore nei luoghi seguenti:

- Area con molte superfici metalliche.
- A più di 40 m dall'unità di ricezione
- In ambienti con temperatura inferiore a -10°C o superiore a $+55^{\circ}\text{C}$

Si raccomanda di eseguire regolarmente il test di copertura del rilevatore e i relativi controlli sulla centrale di controllo.

Apertura del dispositivo

1. Fare scorrere l'inserito di protezione verso la parte superiore (vedere la figura 2, voce 1).
2. Per aprire il rilevatore, girare delicatamente la vite verso sinistra con un cacciavite (vedere la figura 2, voce 2).
3. Separare la piastra di montaggio dal rilevatore (vedere la figura 2, voce 3).

Montaggio del dispositivo

1. Fissare la piastra di montaggio al muro all'altezza da terra specificata (figura 2, voce 4). Vedere "Specifiche" a pagina 22.
2. Utilizzare in tutte le posizioni *almeno due* viti M4 conformi alle normative DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996 oppure una vite con testa avente un diametro minimo di 8 mm e una superficie piana (vedere la figura 2, voce 5):
 - Per il montaggio su superficie piana, utilizzare le viti in posizione A.
 - Per il montaggio angolare, utilizzare le viti nelle posizioni B o C.
 - Per installazioni EN 50131 di Grado 2, non utilizzare la posizione C.
3. Selezionare le impostazioni dei ponticelli desiderate. Per ulteriori informazioni, vedere "Impostazioni dei ponticelli" a pagina 20. Vedere la figura 5 per lo schema di base di rilevamento per 12 m e la figura 6 per 16 m.
4. Se necessario, applicare e regolare gli oscuratori. Per ulteriori dettagli vedere "Configurazione del campo di copertura" a pagina 20.

Nota: la figura 9 mostra la configurazione degli oscuratori per i rilevatori non sensibili agli animali domestici.

Installazione delle batterie e prima configurazione

Il PIR senza fili è dotato di un trasmettitore incorporato da utilizzare con un ricevitore compatibile. Non è necessario impostare l'indirizzo per il PIR. Per le istruzioni, consultare il manuale di programmazione di controllo appropriato.

Installare le batterie nel modo seguente:

1. Rispettando la polarità corretta, inserire le batterie nell'apposito comparto (figura 10).
2. Una volta installata la prima batteria, il rilevatore wireless inizia a lampeggiare *lentamente* (0,5 Hz), indicando che il dispositivo si sta avviando.
3. Posizionare il dispositivo sulla staffa di montaggio e girare la vite verso destra (figura 11, voce 3).
4. Dopo l'intervallo di avvio, il rilevatore avvia la modalità di test di copertura per 3 minuti. Per gli intervalli aggiuntivi del test di copertura, vedere "Test copertura" più sotto.

Se la centrale di controllo indica che il livello della batteria è basso, misurare la tensione della batteria. Se la tensione della batteria è inferiore a 3 V CC, sostituirla e ripetere la procedura dal passaggio 1.

Nota: se viene inserita una batteria scarica, il dispositivo lampeggerà *velocemente* (2 Hz).

Il rilevatore viene fornito con una batteria inclusa. In caso di necessità, l'installatore dovrà reperire le batterie aggiuntive.

Questo dispositivo può essere dotato con un massimo di 3 batterie. Usare esclusivamente Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A o Sanyo® CR123A.

Impostazioni dei ponticelli

Per le posizioni dei ponticelli nel rilevatore, vedere le figure 3 o 4.

J1: Ponticello di modalità

ON: Modalità standard (predefinita), adatta per la maggior parte delle applicazioni grandangolari e a barriera singola.

OFF: Modalità a doppia barriera. La modalità a doppia barriera viene utilizzata per ridurre la possibilità di falsi allarmi. Questa cerca la verifica del segnale e ha bisogno di rilevare la presenza dell'intruso nelle due barriere.

Questa modalità non è adatta alle applicazioni a barriera singola.

J2: Sensibilità PIR

ON: Area di rilevamento di 12 m (16 m) (predefinita).

OFF: Area di rilevamento di 6 m (10 m).

Configurazione del campo di copertura

Mascherare le barriere protettive a specchio appropriate utilizzando gli oscuratori regolabili forniti e riassemblare il modulo del sensore (figura 7). Per un esempio dei vari campi di copertura delle barriere protettive a specchio, vedere le figure 8 e 9.

Nota: è possibile modificare il campo di copertura per adattarlo a determinate esigenze utilizzando le maschere per gli specchi. È opportuno mascherare le tende non utilizzate rivolte verso muri o finestre in prossimità del rilevatore. In condizioni ottimali, la portata del rilevatore può essere superiore fino al 100% rispetto al valore indicato.

Test copertura

Attenzione: Prima della messa in servizio dell'impianto, si dovrebbe eseguire il test di copertura di ogni rilevatore.

Il rilevatore PIR wireless dispone di una modalità test di copertura per verificarne il funzionamento e il campo di copertura. Per eseguire un test di copertura, attenersi alle seguenti istruzioni.

1. Fare scorrere l'insero di protezione verso la parte superiore (vedere la figura 2, voce 1).
2. Per aprire il rilevatore, girare delicatamente la vite verso sinistra con un cacciavite (vedere la figura 11, voce 1).
3. Creare un evento di manomissione rimuovendo il dispositivo dalla piastra di montaggio (figura 11, voce 2).
4. Riposizionare il dispositivo sulla staffa di montaggio e girare la vite verso destra (figura 11, voce 3).
5. Ricollocare l'insero di protezione sulla parte superiore.

Quando il dispositivo viene rimontato, il rilevatore entra in modalità test di copertura per circa 3 minuti. Per indicare un evento di allarme, il LED sul coperchio frontale lampeggia (figura 11, voce 4).

- Eseguire un test di copertura del campo di rilevamento e apportare le eventuali modifiche utilizzando gli oscuratori regolabili (vedere le figure 8 o 9).
- Eseguire un test di copertura dell'unità e controllare se il rilevatore è in grado di comunicare con la centrale di controllo. Consultare anche le istruzioni del produttore della centrale di controllo.

Note

- Per consentire al PIR di stabilizzarsi, lasciar passare almeno 8 s tra il passaggio di una persona e l'altra.
- Al termine del test di copertura, il LED lampeggia velocemente per 3 volte e il rilevatore torna alla modalità di funzionamento normale. In questa modalità, il PIR wireless esegue la supervisione ogni 18 minuti e il LED viene disattivato per ridurre il consumo della batteria.
- Dopo un allarme, il tempo di blocco stabilito è di 3 minuti.

Manutenzione del rilevatore

Se installato e utilizzato correttamente, il PIR senza fili richiede una manutenzione minima negli anni. Per garantirne il corretto funzionamento, i test di copertura dovrebbero essere eseguiti annualmente. Vedere "Test copertura" più sopra. Pulire il coperchio con un panno inumidito con acqua in modo da eliminare polvere e impurità. Eseguire sempre un test del rilevatore al termine della pulizia.

Sostituzione della batteria

Per ripristinare il segnale di batteria bassa, è necessario rimuovere la batteria usata prima di installarne una nuova. Per evitare problemi dovuti alle batterie scariche, installarle esattamente come indicato in "Installazione delle batterie e prima configurazione" più sopra. Sostituire soltanto con le

batterie consigliate (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A, o Sanyo® CR123A). L'uso di batterie di altro tipo potrebbe comportare il rischio di incendi o esplosioni.

Attenzione: Le batterie possono esplodere o causare ustioni se smontate, ricaricate o esposte al fuoco o a temperature elevate. Questo dispositivo può essere dotato con un massimo di 3 batterie. Se vengono utilizzate varie batterie, sostituirle tutte contemporaneamente. Tenere fuori della portata dei bambini. Smaltire le batterie usate nel rispetto delle istruzioni sulle batterie e/o delle normative locali.

Informazioni sulle normative

Produttore POSTO SUL MERCATO DA:
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092, USA
RAPPRESENTANTE AUTORIZZATO PER L'UE:
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Paesi Bassi

Avvertenze sul prodotto e dichiarazioni di non responsabilità QUESTI PRODOTTI SONO DESTINATI ALLA VENDITA A, E DEVONO ESSERE MONTATI DA, UN ESPERTO QUALIFICATO. UTC FIRE & SECURITY NON PUÒ GARANTIRE CHE LE PERSONE O GLI ENTI CHE ACQUISTANO I SUOI PRODOTTI, COMPRESI I "RIVENDITORI AUTORIZZATI", DISPONGANO DELLA FORMAZIONE O ESPERIENZA ADEGUATE PER ESEGUIRE LA CORRETTA INSTALLAZIONE DI PRODOTTI PER LA SICUREZZA E PER LA PROTEZIONE ANTINCENDIO.



Per ulteriori informazioni sulle esclusioni di garanzia e sulla sicurezza dei prodotti, consultare il sito <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/>, oppure eseguire la scansione del codice QR.

Certificazione



EN 50131 RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1
EN 50131-2-2: Grado di sicurezza 2, Classe ambientale II.
Testato e certificato da Telefication.

Direttive Unione Europea

UTC Fire & Security dichiara che il presente dispositivo è conforme con i requisiti e le disposizioni applicabili di una o più direttive seguenti: 1999/5/CE, 2014/30/UE e 2014/35/UE. Per ulteriori informazioni, consultare www.utcfireandsecurity.com o www.interlogix.com.



2002/96/CE (direttiva WEEE): all'interno dell'Unione europea i prodotti contrassegnati con questo simbolo non possono essere smaltiti come normali rifiuti. Al momento dell'acquisto di un'apparecchiatura nuova analoga, restituire il prodotto al fornitore locale o smaltirlo consegnandolo presso gli appositi punti di raccolta. Per ulteriori informazioni consultare: www.recyclethis.info.

Informazioni di contatto

www.utcfireandsecurity.com o www.interlogix.com

Per l'assistenza clienti, consultare www.interlogix.com/customer-support o www.utcfsecurityproducts.eu

Specifiche

Modello	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Tecnologia di rilevamento	PIR (9 tendine, angolo di copertura 86°)								
Modalità di rilevamento (selezionabili da J1)	3D standard, a doppia barriera*								
Velocità di rilevamento	Da 30 cm/s a 3 m/s								
Campo di rilevamento (selezionabile da J2)	6 e 12 m	6 e 12 m	10 e 16 m	6 e 12 m	6 e 12 m	10 e 16 m	6 e 12 m	6 e 12 m	10 e 16 m
Dotato di oscuratori	Segment.	Compl.	Segment.	Segment.	Compl.	Segment.	Segment.	Compl.	Segment.
Non sensibile agli animali domestici:	No	Sì	No	No	Sì	No	No	Sì	No
Altezza di montaggio	Da 1,8 a 3 m	Da 2,3 a 3 m	Da 2,3 a 3 m	Da 1,8 a 3 m	Da 2,3 a 3 m	Da 2,3 a 3 m	Da 1,8 a 3 m	Da 2,3 a 3 m	Da 2,3 a 3 m
Frequenza di funzionamento	Da 433,05 a 434,79 MHz			Da 433,05 a 434,79 MHz			Da 868,60 a 868,70 MHz		
Potenza in uscita	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protocollo	433-80 plus			433-63 bit			GEN2		
Portata RF (in campo libero/in interni), normale	300 m/40 m			300 m/40 m			600 m/40 m		
Tempo di avvio rilevatore	1 min								
Intervallo di supervisione	18 min								
Timer di blocco	3 min								
Tipo batteria	Al litio da 3,0 V, 1300 mAh								
Durata batteria (in genere con 1 batteria)	5 anni								
Batteria inclusa	1 x CR123								
Consumo di corrente	22 µA (medio), 50 mA (max)								
Temperatura di esercizio	EN da -10 a +55°C								
Umidità relativa	95% di umidità massima, senza condensa								
Grado di protezione IP/IK	IP30 IK02								
Dimensioni (LxPxA)	130 x 69 x 53 mm								
Peso (1 batteria inclusa)	146 g								

* La modalità doppia barriera non è testata per EN 50131-2-2.

Afbeeldingen

Afbeelding 1: De detector plaatsen

Afbeelding 2: Montage-instructies

Afbeelding 3: Jumperinstellingen (12m-detectors)

Afbeelding 4: Jumperinstellingen (16 m-detectors)

Afbeelding 5: Vloerpatroon PIR-detectie (12m-detectors)

Afbeelding 6: Vloerpatroon PIR-detectie (16 m-detectors)

Afbeelding 7: Blinders verwijderen

Afbeelding 8: Het PIR-detectiepatroon configureren

Afbeelding 9: Het PIR-detectiepatroon configureren voor detectors die geen dieren waarnemen

Afbeelding 10: Batterijen plaatsen

* Opmerkingen

- De levensduur van de batterij is geschat voor normaal gebruik (50% bij beweging, 50% bij niet-beweging)
- De levensduur van de batterij is afhankelijk van de houdbaarheid die door de batterijfabrikant is opgegeven

Afbeelding 11: Looptest

Beschrijving

Deze handleiding is van toepassing op de volgende detectors:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Deze detectors zijn draadloze PIR-bewegingsdetectors die via een draadloze ontvanger met de inbraakalarmcentrale communiceren. De apparaten kunnen op opgegeven frequenties en protocollen met elkaar communiceren. De detectors zijn voorzien van gepatenteerde spiegeltechnologie om beweging zo goed en zo uniform mogelijk te detecteren.

Richtlijnen voor de installatie

De detector is bedoeld voor montage aan muren. Gebruik de volgende richtlijnen voor het bepalen van de beste locatie voor installatie van de detector.

Zie afbeelding 1.

De spiegeloptica en verwerkingstechnologie van deze detector voorkomt het risico van loze alarmen. Vermijd niettemin alle mogelijke oorzaken van instabiliteit, zoals:

- Rechtstreeks zonlicht op de detector
- Veel tocht op de detector
- Warmtebronnen binnen het blikveld van de detector
- Dieren in het kijkveld (voor niet-PI-versie)

- Het kijkveld van de detector versperren met grote objecten
- Een gebied met een overmatig metalen oppervlak
- Installeer de detector zodanig dat de verwachte bewegingsrichting van een indringer dwars over het detectiepatroon verloopt. Zie afbeeldingen 5 en 6.
- Installeer de detector op een stabiele ondergrond
- Plaats geen voorwerpen voor de detector die het zicht kunnen verhinderen

Om radioverstoringen te voorkomen, raden we u af de sensor op de volgende locaties te plaatsen:

- Een gebied met een overmatig metalen oppervlak
- Verder dan 40 m vanaf de ontvangsteenheid
- Waar de omgevingstemperatuur lager is dan -10°C of hoger dan $+55^{\circ}\text{C}$

Wij adviseren om regelmatig een looptest van de detector uit te voeren en het resultaat op het controlepaneel te verifiëren.

Het apparaat openen

1. Schuif het op maat gemaakte klepje op de bovenkant (zie afbeelding 2, item 1).
2. Draai de schroef met een schroevendraaier voorzichtig naar links om de detector te openen (zie afbeelding 2, item 2).
3. Verwijder de montageplaat van de detector (afbeelding 2, item 3).

Het apparaat installeren

1. Bevestig de montageplaat aan de muur op de opgegeven montagehoogte vanaf de vloer (afbeelding 2, item 4). Zie "Specificaties" op pagina 26.
2. Gebruik in alle posities *minimaal twee* M4-schroeven van de standaarden DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996 of een schroef met een platte kop van 8 mm doorsnede (zie afbeelding 2, item 5):
 - Gebruik voor vlakke montage schroeven in posities A.
 - Gebruik voor hoekmontage schroeven in positie B of C.
 - Gebruik niet positie C voor EN 50131 niveau 2-installaties.
3. Selecteer de gewenste jumperinstellingen. Zie "Jumperinstellingen" op pagina 24 voor meer informatie. Zie afbeelding 5 voor het vloerdetectiepatroon voor de 12m-detector en afbeelding 6 voor de 16m-detector.
4. Voeg eventueel blinders toe en stel deze af. Zie "Configuratie van het dekkingspatroon" op pagina 24 voor meer informatie.

Opmerking: in afbeelding 9 ziet u de configuratie van de blinders voor detectors die geen dieren waarnemen.

De batterij plaatsen en eerste installatie

De draadloze PIR bevat een ingebouwde RF-zender die wordt gebruikt in combinatie met een ontvanger. Er hoeft geen adres te worden ingesteld voor de PIR. Raadpleeg de bijbehorende handleiding voor het programmeren van de bedieningselementen voor instructies.

Plaats de batterijen als volgt:

1. Let op de polariteit en plaats de batterij in het batterijvakje (afbeelding 10).

- Zodra de eerste batterij is geplaatst, gaat de draadloze detector *langzaam* knipperen (0,5 Hz) om aan te geven dat het apparaat bezig is met opstarten.
- Plaats het apparaat op de montagesteun en draai de schroef naar rechts (afbeelding 11, item 3).
- Na de opstartperiode wordt gedurende 3 minuten een looptestmodus geïnitieerd. Raadpleeg "Looptest" hieronder voor extra looptestperioden.

Als het bedieningspaneel aangeeft dat de batterij bijna leeg is, moet u de batterijspanning meten. Als een batterij minder dan 3 VDC heeft, moet u deze vervangen en vanaf stap 1 herhalen.

Opmerking: als u een lege batterij plaatst, knippert het apparaat *snel* (2 Hz).

Standaard wordt één batterij bij de detector meegeleverd. Indien nodig kunt u bij de installateur extra batterijen verkrijgen.

In dit apparaat kunnen maximaal 3 batterijen worden geplaatst. Gebruik alleen Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A of Sanyo® CR123A.

Jumperinstellingen

Zie afbeelding 3 of 4 voor de locatie van de jumpers in de detector.

J1: Modusjumper

ON: Standaardmodus (standaard), geschikt voor de meeste groothoektoepassingen en toepassingen met één gordijn

OFF: Modus met twee gordijnen Deze modus wordt gebruikt om de mogelijkheid op een vals alarm te verkleinen. Er wordt naar signaalverificatie gezocht en de insluiper moet in twee gordijnen worden gezien.

Deze modus is niet geschikt voor toepassingen met één gordijn.

J2: PIR-gevoeligheid

ON: Detectiebereik van 12 m (16 m) (standaard).

OFF: Detectiebereik van 6 m (10 m).

Configuratie van het dekkingspatroon

Maskeer de bijbehorende spiegelgordijnen met de meegeleverde afstelbare blinders en zet de sensormodule weer in elkaar (afbeelding 7). Zie afbeelding 8 en 9 voor een voorbeeld van verschillende dekkingspatronen met spiegelgordijnen.

Opmerking: Het dekkingspatroon kan aan specifieke vereisten worden aangepast met behulp van de spiegelmaskeringen. Maskeer niet-gebruikte gordijnen die gericht zijn naar wanden of vensters die zich dicht bij de detector te bevinden. Onder optimale omstandigheden kan het bereik van de detector maximaal 100% hoger zijn dan wordt vermeld.

Looptest

Let op: u moet een looptest uitvoeren voor elke detector voordat de installatie wordt opgeleverd.

De draadloze PIR beschikt over een looptestmodus voor het testen van de werking en het detectieveld van de detector. Voer aan de hand van de volgende instructies een looptest voor de detector uit.

- Schuif het op maat gemaakte klepje op de bovenkant (zie afbeelding 2, item 1).
- Draai de schroef met een schroevendraaier voorzichtig naar links om de detector te openen (zie afbeelding 11, item 1).
- Simuleer een sabotagesituatie door het apparaat van de montageplaat te verwijderen (afbeelding 11, item 2).
- Plaats de detector terug op de montagesteun en draai de schroef naar rechts (afbeelding 11, item 3).
- Plaats het plaatje terug aan de bovenkant.

Zodra het apparaat weer is bevestigd, wordt gedurende circa 3 minuten de looptestmodus geactiveerd. De LED op de voorkant knippert om een alarmgebeurtenis aan te geven (afbeelding 11, item 4).

- Voer een looptest voor het detectiepatroon uit en stel waar nodig de afstelbare blinders af (zie afbeelding 8 of 9).
- Voer een looptest voor het apparaat uit en controleer of de detector met de centrale communiceert. Raadpleeg ook de instructies van de fabrikant van de centrale.

Opmerkingen

- Zorg dat er tussen twee loopmomenten ten minste 8 seconden niet wordt bewogen zodat de PIR kan stabiliseren.
- Als de looptestperiode is verlopen, knippert de LED 3 keer snel en keert de detector terug naar de normale bedrijfsmodus. In deze modus controleert de draadloze PIR maar om de 18 minuten en wordt de LED uitgeschakeld om de batterij te sparen.
- De vaste vergrendelingstijd na een alarm is 3 minuten.

Onderhoud van detectoren

Wanneer de draadloze PIR goed is geïnstalleerd en regelmatig wordt onderhouden, zal deze jarenlang werken met minimaal onderhoud. Looptesten moeten jaarlijks worden uitgevoerd om correcte werking te garanderen. Zie "Looptest" hierboven. Maak de melder schoon met een vochtige (water) doek en houd de behuizing vrij van stof en vuil. Test de detector altijd nadat u deze hebt schoongemaakt.

De batterij vervangen

Verwijder de batterij om het batterijlaag signaal te resetten voordat u een nieuwe batterij plaatst. Als u een batterijfout wilt vermijden, installeert u de batterij precies zoals is beschreven in "De batterij plaatsen en eerste installatie" op pagina 23. Plaats alleen aanbevolen batterijen (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A of Sanyo® CR123A). Het gebruik van andere batterijen kan mogelijk leiden tot brand of een explosie.

Let op: Batterijen kunnen exploderen of brandwonden veroorzaken als ze worden geopend, opgeladen of blootgesteld aan vuur of hoge temperaturen. In dit apparaat kunnen maximaal 3 batterijen worden geplaatst. Als u meerdere batterijen gebruikt, moet u alle batterijen tegelijk vervangen. Houd batterijen buiten het bereik van kinderen. Verwijder gebruikte batterijen conform de instructies van de batterijrichtlijnen en/of zoals bepaald volgens lokale wetgeving.

Regelgeving

Fabrikant
OP DE MARKT GEBRACHT DOOR:
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincoln, NC, 28092, VS
GEAUTORISEERDE EU-
VERTEGENWOORDIGER:
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Nederland

Waarschuwingen en disclaimers met betrekking tot de producten
DEZE PRODUCTEN ZIJN BEDOELD VOOR VERKOOP AAN EN INSTALLATIE DOOR GEKwalificeerde Beroepskrachten. UTC FIRE & SECURITY GEVEN GEEN GARANTIE DAT EEN PERSOON OF ENTITEIT DIE DIENS PRODUCTEN AANSCHAFT, WAARONDER "GEAUTORISEERDE DEALERS" OF "GEAUTORISEERDE WEDERVERKOPERS", OP DE JUISTE WIJZE ZIJN OPGELEID OF VOLDOENDE ERVARING HEBBEN OM PRODUCTEN MET BETREKKING TOT BRAND EN BEVEILIGING OP DE JUISTE WIJZE TE INSTALLEREN.



Zie voor meer informatie over garantiebepalingen en productveiligheid
<https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/> of scan de QR-code.

Certificatie



EN 50131
RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1
EN 50131-2-2: Security Grade 2, Environmental class II.
Tested and certified by Telefication.

Richtlijnen van de Europese Unie
UTC Fire & Security verklaart hierbij dat dit apparaat voldoet aan de van toepassing zijnde vereisten en bepalingen van een of meer van de Richtlijnen 1999/5/EG, 2014/30/EU en 2014/35/EU. Ga voor meer informatie naar www.utcfireandsecurity.com of www.interlogix.com.



2002/96/EC (WEEE-richtlijn): Producten met dit symbool mogen in de Europese Unie niet bij het ongesorteerde gemeentefval worden gegooid. Voor een correcte recycling dient u dit product te retourneren aan uw lokale leverancier op het moment dat u een vergelijkbaar nieuw product aanschaft, of het weg te gooien op toegewezen verzamelpunten. Ga voor meer informatie naar www.recyclethis.info.

Contactgegevens

www.utcfireandsecurity.com of www.interlogix.com

Voor klantenondersteuning, zie www.interlogix.com/customer-support of www.utcfsecurityproducts.eu

Specificaties

Model	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Detectortechnologie	PIR (9 gordijnen, weergavehoek 86°)								
Detectiemodi (te selecteren met J1)	Standaard 3D, twee gordijnen*								
Bewegingsnelheid	30 cm/s tot 3 m/s								
Detecteerbaar bereik (te selecteren met J2)	6 en 12 m	6 en 12 m	10 en 16 m	6 en 12 m	6 en 12 m	10 en 16 m	6 en 12 m	6 en 12 m	10 en 16 m
Blinders meegeleverd	Gesegmenteerd	Volledig	Gesegmenteerd	Gesegmenteerd	Volledig	Gesegmenteerd	Gesegmenteerd	Volledig	Gesegmenteerd
Geen waarneming van dieren	Nee	Ja	Nee	Nee	Ja	Nee	Nee	Ja	Nee
Montagehoogte	1,8 tot 3 m	2,3 tot 3 m	2,3 tot 3 m	1,8 tot 3 m	2,3 tot 3 m	2,3 tot 3 m	1,8 tot 3 m	2,3 tot 3 m	2,3 tot 3 m
Bedrijfsfrequentie	433,05 tot 434,79 MHz			433,05 tot 434,79 MHz			868,60 tot 868,70 MHz		
Vermogen	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protocol	433-80plus			433-63bit			GEN2		
RF-bereik (openlucht / geblokkeerd), normaal	300 m/40 m			300 m/40 m			600 m/40 m		
Opstarttijd detector	1 minuut								
Supervisie-interval	18 min.								
Vergrendelingstimer	3 min.								
Type batterij	3,0 V, 1300 mAh lithium								
Levensduur batterij (normaal, met 1 batterij)	5 jaar								
Inclusief batterij	1x CR123								
Stroomverbruik	22 µA (gem.), 50 mA (max.)								
Omgevingstemperatuur	EN -10 tot +55°C								
Relatieve luchtvochtigheid	95% max., niet-condenserend								
IP/IK-klasse	IP30 IK02								
Afmetingen (L x B x H)	130 x 69 x 53 mm								
Gewicht (met 1 batterij)	146 g								

* Twee-gordijnen modus is niet getest voor EN 50131-2-2.

PL: Instrukcja instalacji

Rysunki

Rysunek 1: Miejsce instalacji czujki

Rysunek 2: Instrukcje montażu

Rysunek 3: Ustawienia zworek (czujki 12 m)

Rysunek 4: Ustawienia zworek (czujki 16 m)

Rysunek 5: Charakterystyka przestrzenna i zasięgu PCP na podłodze (czujka 12 m)

Rysunek 6: Charakterystyka przestrzenna i zasięgu PCP na podłodze (czujka 16 m)

Rysunek 7: Zdejmowanie zaślepek

Rysunek 8: Konfiguracja charakterystyki przestrzennej i zasięgu PCP

Rysunek 9: Konfiguracja charakterystyki przestrzennej i zasięgu czujki odpornej na zwierzęta domowe

Rysunek 10: Instalacja baterii

* Uwagi

- Szacunkowy czas pracy baterii przy typowym użytkowaniu (50% z ruchem, 50% bez ruchu)
- Czas pracy baterii zależy od okresu przydatności do użycia określonego przez producenta

Rysunek 11: Test przejścia

Opis

Niniejsza instrukcja dotyczy następujących czujek:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Są to bezprzewodowe czujki ruchu PCP, komunikujące się z dedykowaną centralą alarmową antywłamaniową. Urządzenia mogą komunikować się na określonych częstotliwościach, z użyciem określonych protokołów. Czujki są wyposażone w opatentowaną technologię luster pozwalającą uzyskać najwyższą, jednorodną skuteczność detekcji ruchu.

Instalacja - wskazówki

Czujka jest przeznaczona do montażu na ścianach. Poniższe wskazówki pomogą określić najlepsze miejsce instalacji czujki.

Patrz Rysunek 1.

Optyka luster i technologia przetwarzania zastosowana w niniejszej czujce zabezpiecza ją przed fałszywymi alarmami. Należy jednak unikać potencjalnych przyczyn niestabilności, takich jak:

- Światło słoneczne padające bezpośrednio na czujkę
- Silne strumienie powietrza skierowane na czujkę

- Źródła ciepła w polu widzenia czujki
- Zwierzęta w polu widzenia czujki (wersja bez PI)
- Przesłonięcie pola widzenia czujki przez duże przedmioty
- Zbyt duża ilość elementów metalowych w obszarze
- Czujkę należy zamontować w taki sposób, aby oczekiwany kierunek ruchu intruza przecinał obszar detekcji. Patrz Rysunki 5 i 6.
- Czujkę należy zamontować na stabilnej powierzchni
- Z przodu czujki nie należy umieszczać obiektów, które mogłyby zasłaniać pole widzenia

Aby uniknąć zakłóceń radiowych, nie należy umieszczać czujki w następujących miejscach:

- Ze zbyt dużą ilością elementów
- W odległości ponad 40 m od odbiornika
- O temperaturze otoczenia poniżej -10°C lub powyżej $+55^{\circ}\text{C}$

Zalecamy regularne testowanie czujki i sprawdzanie za pomocą centrali.

Otwieranie urządzenia

1. Przesunąć wkład w górę (patrz Rysunek 2, poz. 1).
2. Za pomocą wkrętaka ostrożnie obrócić śrubę w lewo w celu otwarcia czujki (patrz Rysunek 2, poz. 2).
3. Oddzielić podstawę montażową od czujki (Rysunek 2, poz. 3).

Montaż urządzenia

1. Zamocować podstawę montażową do ściany na określonej wysokości montażowej nad podłogą (Rysunek 2, poz. 4). Patrz „Dane techniczne” na stronie 30.
2. Należy użyć *co najmniej dwóch* śrub M4 zgodnych z normami DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996 lub śruby z łbem płaskim o średnicy 8 mm (patrz Rysunek 2, poz. 5):
 - W przypadku montażu płaskiego użyj śrub w pozycji A.
 - W przypadku montażu narożnego użyj śrub w pozycji B lub C.
 - W przypadku instalacji EN 50131 klasy 2 nie należy używać pozycji C.
3. Wybrać wymagane ustawienia zworek. Aby uzyskać więcej informacji, zobacz „Ustawienia zworek” na stronie 28. Charakterystykę przestrzenną i zasięgu na podłodze podano na Rysunku 5 dla czujek 12 m i na Rysunku 6 dla czujek 16 m.
4. Dołączyć i wyregulować klapki w razie potrzeby. Aby uzyskać więcej szczegółów, patrz „Konfiguracja charakterystyki przestrzennej i zasięgu” na stronie 28.

Uwaga: Rysunek 9 przedstawia konfigurację zaślepek dla czujek odpornych na zwierzęta domowe (PI).

Instalacja baterii i pierwsza konfiguracja

Bezprzewodowa czujka PCP zawiera wbudowany nadajnik. Nie jest wymagane ustawianie adresu czujki PCP. Patrz odpowiednia instrukcja programowania centrali.

Zainstalować baterie w następujący sposób:

1. Zwracając uwagę na biegunowość, włożyć baterię w uchwyt baterii (Rysunek 10).
2. Po zainstalowaniu pierwszej baterii czujka bezprzewodowa zaczyna migać *powoli* (0,5 Hz), sygnalizując rozruch urządzenia.
3. Umieścić urządzenie na podstawie montażowej i obrócić śrubę w prawo (Rysunek 11, poz. 3).
4. Po okresie rozruchu czujka inicjuje 3-minutowy tryb testu przejścia. W sprawie dodatkowych okresów testu przejścia patrz „Test przejścia” niżej.

Jeśli centrala sygnalizuje niski poziom energii baterii, zmierzyć napięcie baterii. Jeśli napięcie baterii wynosi poniżej 3 V, wymienić baterię, powtarzając procedurę od punktu 1.

Uwaga: W przypadku włożenia rozładowanej baterii urządzenie miga *szybko* (2 Hz).

Domyślnie z czujką dostarczana jest jedna bateria. Dodatkowe baterie musi załatwić instalator w razie potrzeby.

To urządzenie można wyposażyć w maksymalnie 3 baterie. Można stosować tylko baterie Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A lub Sanyo® CR123A.

Ustawienia zworek

Lokalizacja zworek czujki została przedstawiona na rysunkach 3 i 4.

J1: Zworka trybu

WŁ.: Tryb standardowy (domyślny), odpowiedni do większości zastosowań szerokokątnych i z jedną kurtyną

WYŁ.: Tryb dwóch kurtyn. Tryb dwóch kurtyn jest używany w celu ograniczenia możliwości występowania fałszywych alarmów. W tym trybie czujka dokonuje weryfikacji sygnału i wymaga widoczności intruza na dwóch kurtynach.

Ten tryb nie nadaje się do zastosowań z jedną kurtyną.

J2: Czulość PCP

WŁ.: Zasięg detekcji 12 m (16 m) (domyślny).

WYŁ.: Zasięg detekcji 6 m (10 m).

Konfiguracja charakterystyki przestrzennej i zasięgu

Zakryć odpowiednie kurtyny lustrzane regulowanymi zaślepkami dołączonymi do zestawu i zmontować moduł czujki (Rysunek 7). Rysunki 8 i 9 przedstawiają przykładowe charakterystyki przestrzenne kurtyn lustrzanych.

Uwaga: Charakterystykę przestrzenną i zasięg można zmieniać w celu dopasowania do określonych wymogów, stosując zaślepki na lustra. Należy zasłonić nieużywane kurtyny, które są skierowane na ściany lub okna znajdujące się bardzo blisko czujki.

Test przejścia

Ostrożnie: Test przejścia należy przeprowadzić dla każdej czujki przed jej oddaniem do użytku.

Bezprzewodowa czujka PCP oferuje tryb testu przejścia służący do testowania działania czujki oraz jej charakterystyki przestrzennej i zasięgu. Poniżej znajdują się instrukcje przeprowadzania testu przejścia czujki.

1. Przesunąć wkład w górę (patrz Rysunek 2, poz. 1).
2. Za pomocą wkrętaka ostrożnie obrócić śrubę w lewo w celu otwarcia czujki (patrz Rysunek 11, poz. 1).
3. Zasymuluj sabotaż przez zdjęcie urządzenia z podstawy montażowej (Rysunek 11, poz. 2).
4. Umieścić czujkę z powrotem na podstawie montażowej i obrócić śrubę w prawo (Rysunek 11, poz. 3).
5. Z powrotem umieścić wkład u góry.

Po ponownym zamontowaniu czujka przechodzi w tryb testu przejścia trwający około 3 minuty. Dioda LED na przedniej pokrywie błysnie, sygnalizując alarm (Rysunek 11, poz. 4).

- Przeprowadzić test przejścia dla charakterystyki przestrzennej i zasięgu i dokonać niezbędnych regulacji za pomocą zaślepek (patrz Rysunek 8 lub 9).
- Przeprowadzić test przejścia dla czujki i sprawdzić, czy komunikuje się ona z centralą. Patrz również instrukcja producenta centrali.

Uwagi

- Między poszczególnymi przejściami odczekać co najmniej 8 s bez ruchu, aby czujka PCP ustabilizowała się.
- W razie upłynięcia okresu testu przejścia dioda LED szybko miga 3-krotnie i czujka wraca do zwykłego trybu pracy. W tym trybie bezprzewodowa czujka PCP nadzoruje co 18 minut, a dioda LED jest wyłączona w celu ograniczenia zużycia energii baterii.
- Stały czas blokady po alarmie wynosi 3 minuty.

Konserwacja czujki

Prawidłowo zainstalowana i użytkowana bezprzewodowa czujka PCP może służyć przez wiele lat z minimalnymi wymogami konserwacyjnymi. Testy przejścia należy przeprowadzać corocznie w celu zapewnienia prawidłowego działania. Patrz „Test przejścia” wyżej. Oczyścić pokrywę wilgotną ściereczką (woda) w celu usunięcia kurzu i zanieczyszczeń. Za każdym razem po czyszczeniu wykonać test czujki.

Wymiana baterii

Przed zainstalowaniem nowej baterii wyjąć obecną w celu zresetowania sygnału niskiego poziomu energii baterii. Aby zapobiec wystąpieniu stanu niskiego poziomu energii baterii, zainstalować baterię dokładnie w sposób opisany w „Instalacja baterii i pierwsza konfiguracja” na stronie 27. Wymieniać tylko na baterie zalecanych typów (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A lub Sanyo® CR123A). Użycie innych baterii może stwarzać ryzyko pożaru lub eksplozji.

Ostrożnie: Baterie mogą eksplodować lub powodować poparzenia w przypadku rozmontowania, ponownego ładowania lub narażenia na działanie ognia bądź wysokiej temperatury. To urządzenie można wyposażyć w maksymalnie 3 baterie. W przypadku stosowania kilku baterii należy wymieniać wszystkie baterie równocześnie. Trzymać poza zasięgiem dzieci. Utylizować zużyte baterie zgodnie z instrukcjami zawartymi w dyrektywie bateryjnej i/lub z przepisami lokalnymi.

Informacje prawne

Producent NA RYNEK WPROWADZIŁA FIRMA:
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092, USA
AUTORYZOWANY PRZEDSTAWICIEL NA
TERENIE UNII EUROPEJSKIEJ:
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Holandia

Ostrzeżenia i zastrzeżenia dotyczące produktu

TEN PRODUKT JEST PRZEZNACZONY DO SPRZEDAŻY I MONTAŻU PRZEZ WYKWALIFIKOWANYCH SPECJALISTÓW. UTC FIRE & SECURITY NIE UDZIELA ŻADNEJ GWARANCJI, ŻE JAKAKOLWIEK OSOBA LUB JAKIKOLWIEK PODMIOT NABYWAJĄCY JEJ PRODUKTY, W TYM „AUTORYZOWANI SPRZEDAWCY” ORAZ „AUTORYZOWANI DEALERZY”, SĄ PRAWIDŁOWO PRZESZKOLENI LUB DOŚWIADCZENI TAK, BY MOGLI PRAWIDŁOWO ZAMONTOWAĆ PRODUKTY ZABEZPIEZAJĄCE.



Więcej informacji o zastrzeżeniach dotyczących gwarancji oraz bezpieczeństwa produktów można przeczytać na stronie <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/> lub po zeskanowaniu kodu QR.

Certyfikacja



EN 50131

RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1

EN 50131-2-2: Stopień systemu 2; klasa środowiskowa II.

Testowanie i certyfikacja: Telefication.

Dyrektywy Unii Europejskiej

UTC Fire & Security niniejszym deklaruje zgodność urządzenia ze wszystkimi wymaganiami wszystkich stosownych dyrektyw, łącznie z, lecz nie ograniczając się do, Dyrektywą 2014/53/EU. Więcej informacji na stronie www.utcssecurityproducts.eu.



2012/19/EU (dyrektywa WEEE): Na terenie Unii Europejskiej produktów oznaczonych tym znakiem nie wolno wyrzucać wraz z odpadami miejskimi. W celu zapewnienia prawidłowego recyklingu produkt należy oddać lokalnemu sprzedawcy lub przekazać do wyznaczonego punktu zbiórki. Aby uzyskać więcej informacji, patrz: www.utcssecurityproducts.eu/recycle/

Informacje kontaktowe

www.utcfireandsecurity.com lub www.interlogix.com

Wsparcie dla klienta jest dostępne pod adresem www.interlogix.com/customer-support lub www.utcssecurityproducts.eu

Dane techniczne

Model	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Technologia detekcji	PCP (9 kurtyn, kąt widzenia 86°)								
Tryby detekcji (wybierane za pomocą zworki J1)	Standardowy 3D, dwie kurtyny*								
Zakres prędkości celu	od 30 cm/s do 3 m/s								
Zasięg detekcji (wybierany za pomocą zworki J2)	6 i 12 m	6 i 12 m	10 i 16 m	6 i 12 m	6 i 12 m	10 i 16 m	6 i 12 m	6 i 12 m	10 i 16 m
Zaśleпки na wyposażeniu	Segmentowe	Pełne	Segmentowe	Segmentowe	Pełne	Segmentowe	Segmentowe	Pełne	Segmentowe
Brak reakcji na zwierzęta domowe:	Nie	Tak	Nie	Nie	Tak	Nie	Nie	Tak	Nie
Wysokość montażu	od 1,8 do 3,0 m	od 2,3 do 3,0 m	od 2,3 do 3,0 m	od 1,8 do 3,0 m	od 2,3 do 3,0 m	od 2,3 do 3,0 m	od 1,8 do 3,0 m	od 2,3 do 3,0 m	od 2,3 do 3,0 m
Częstotliwość robocza	Od 433,05 do 434,79 MHz			Od 433,05 do 434,79 MHz			Od 868,60 do 868,70 MHz		
Moc wyjściowa	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protokół	433-80plus			433-63bit			GEN2		
Zasięg radiowy (otwarta przestrzeń / przeszkody), typowy	300 m / 40 m			300 m / 40 m			600 m / 40 m		
Czas uruchamiania czujki	1 min								
Odstęp czasowy nadzoru	18 min								
Zegar blokady	3 min								
Typ baterii	Litowa 3,0 V, 1300 mAh								
Czas pracy baterii (typowy z 1 baterią)	5 lat								
Bateria w zestawie	1X CR123								
Pobór prądu	22 µA (śr.), 50 mA (maks.)								
Temperatura pracy	EN od -10 do +55°C								
Wilgotność względna	maks. 95%, bez kondensacji								
Klasa IP/IK	IP30 IK02								
Wymiary (dł. x szer. x wys.)	130 x 69 x 53 mm								
Waga (z 1 baterią)	146 g								

* Tryb dwóch kurtyn nie został przetestowany pod kątem wymogów EN 50131-2-2.

PT: Manual de instalação

Figuras

Figura 1: Posicionamento do detector

Figura 2: Instruções de montagem

Figura 3: Configurações do jumper (detectores de 12 m)

Figura 4: Configurações do jumper (detectores de 16 m)

Figura 5: Padrão de detecção PIR no pavimento PIR (detectores de 12 m)

Figura 6: Padrão de detecção PIR no pavimento PIR (detectores de 16 m)

Figura 7: Remoção de máscaras

Figura 8: Configuração do padrão de detecção PIR

Figura 9: Configuração do padrão de detecção PIR para detectores imunes a animais domésticos

Figura 10: Instalação das pilhas

* Notas

- Vida útil das pilhas estimada para utilização normal (50% com movimento, 50% sem movimento)
- A vida útil das pilhas depende do prazo de validade especificado pelo fabricante das mesmas

Figura 11: Walk test

Descrição

Este manual aplica-se aos seguintes detectores:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Estes dispositivos são detectores de movimento PIR sem fios que comunicam com um painel de alarme anti-roubo. Os dispositivos têm capacidade para comunicar em frequências e protocolos específicos. Os detectores possuem tecnologia de espelho patenteada para estabelecer o melhor e mais uniforme desempenho de detecção de movimento.

Diretrizes de instalação

O detector destina-se a ser instalado na parede. Utilize as diretrizes que se seguem para determinar a melhor localização para a instalação do detector.

Ver a figura 1.

A tecnologia de óptica de espelho e de processamento deste detector é muito resistente ao perigo de falsos alarmes. No entanto, evite potenciais causas de instabilidade, tais como:

- Luz solar directa no detector
- Correntes de ar fortes que incidam no detector

- Fontes de calor dentro do campo de visão do detector
- Animais dentro do campo de visão (versão não PI)
- Obscurecimento do campo de visão do detector devido a objectos de grandes dimensões
- Uma área com uma superfície excessivamente metálica
- Instale o detector para que o movimento previsto de um intruso atravessa o padrão de detecção. Consulte as figuras 5 e 6.
- Instale o detector numa superfície estável
- Não coloque objectos à frente do detector, que possam impedir uma linha de visão clara

Para evitar perigos de radiofrequência, não coloque o sensor nos seguintes locais:

- Uma área com uma superfície excessivamente metálica
- A mais de 40 m da unidade receptora
- Local com temperatura ambiente inferior a $-10\text{ }^{\circ}\text{C}$ ou superior a $+55\text{ }^{\circ}\text{C}$

Recomenda-se fazer regularmente um walk test ao detector e uma verificação no painel de controlo.

Abertura do dispositivo

1. Faça deslizar o insert personalizável para cima (consulte a Figura 2, item 1).
2. Com uma chave de fendas, rode o parafuso no sentido contrário ao dos ponteiros do relógio, para abrir o detector (consulte a Figura 2, item 2).
3. Separe o detector da chapa de montagem (consulte a Figura 2, item 3).

Montagem do dispositivo

1. Fixe a placa de montagem à parede, à distância especificada do chão (Figura 2, item 4). Consulte "Especificações" na página nº 34.
2. Em todas as posições, utilize um mínimo de dois parafusos M4 dos padrões DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996, ou um parafuso de cabeça chata com 8 mm de diâmetro (consulte a Figura 2, item 5):
 - Para montagem plana, utilize parafusos nas posições A.
 - Para montagem de canto, utilize parafusos na posição B ou C.
 - Para instalações EN 50131 de grau 2, não utilize a posição C.
3. Selecione as configurações do jumper desejadas. Consulte "Definições do jumper" na página nº 32 para obter mais informações. Consulte a Figura 5 para obter o padrão de detecção no pavimento para 12 e a Figura 6 para 16 m.
4. Adicione e ajuste as máscaras, se necessário. Consulte "Configuração do padrão de cobertura" na página nº 32 para obter mais informações.

Nota: a Figura 9 apresenta a configuração de máscaras para detectores imunes a animais domésticos.

Instalação da pilha e primeira configuração

O PIR sem fios contém um transmissor integrado que é utilizado em conjunto com um receptor compatível. Não existe qualquer definição de endereço necessária para o PIR. Consulte o manual de programação de controlo adequado para obter instruções.

Instale as pilhas do seguinte modo:

1. Respeitando as polaridades, insira a pilha no compartimento de pilhas (consulte a Figura 10).
2. Após a primeira pilha ser instalada, o detector sem fios começa a piscar *lentamente* (0,5 Hz), indicando que o dispositivo se está a inicializar.
3. Coloque o dispositivo no suporte de montagem e rode o parafuso no sentido dos ponteiros do relógio (Figura 11, item 3).
4. Após o período de arranque, o detector inicia um modo walk test de 3 minutos. Para períodos de teste adicionais, consulte "Walk test" abaixo.

Se o painel de controlo indicar bateria fraca, meça a tensão da pilha. Se a tensão da pilha for inferior a 3 V CC, substitua-a, repetindo a partir do passo 1.

Nota: Se for inserida uma pilha descarregada, o dispositivo irá piscar *rapidamente* (2 Hz).

Por predefinição, vem incluída no detector apenas uma pilha. Pilhas adicionais terão de ser obtidas pelo instalador quando necessário.

Este dispositivo pode estar equipado com até 3 pilhas. Utilize apenas Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A ou Sanyo® CR123A.

Definições do jumper

Consulte a Figura 3 ou 4 para ver as localizações do jumper no detector.

J1: Jumper de modo

ON (Ligado): Modo padrão (predefinição), adequado para a maioria das aplicações de ângulo maior e de cortina única

OFF (Desligado): modo de cortina dupla. O modo de cortina dupla é utilizado para reduzir a possibilidade de falsos alarmes. Procura verificação de sinal e requer que o intruso seja visto em duas cortinas.

Este modo não se adequa a aplicações de cortina única.

J2: Sensibilidade PIR

ON (Ligado): intervalo de detecção de 12 m (16 m) (predefinição).

OFF (Desligado): intervalo de detecção de 6 m (10 m).

Configuração do padrão de cobertura

Mascarar as cortinas de espelho aplicáveis com as máscaras ajustáveis fornecidas e volte a montar o módulo do sensor (Figura 7). Consulte as figuras 8 e 9 para obter um exemplo de vários padrões de cobertura de cortinas de espelho.

Nota: o padrão de cobertura pode ser alterado de modo a adaptar-se a requisitos específicos utilizando máscaras de espelho. Mascare as cortinas não utilizadas que estejam viradas para paredes ou janelas muito próximas do detector. Em condições ideais, o alcance do detector pode ser até o dobro do indicado.

Walk test

Cuidado: todos os detectores devem ser testados antes da instalação.

O PIR sem fios fornece um modo para testar a operação e o padrão de cobertura do detector. Utilize as instruções seguintes para testar o detector.

1. Faça deslizar o insert personalizável para cima (consulte a Figura 2, item 1).
2. Com uma chave de fendas, rode o parafuso no sentido contrário ao dos ponteiros do relógio, para abrir o detector (consulte a Figura 11, item 1).
3. Crie um evento de tamper removendo o dispositivo da sua placa de montagem (Figura 11, item 2).
4. Coloque o detector novamente na placa de montagem e rode o parafuso no sentido dos ponteiros do relógio (Figura 11, item 3).
5. Coloque novamente o insert personalizável em cima.

Após o dispositivo estar novamente montado, o detector entra em modo de teste durante aproximadamente 3 minutos. O LED da tampa frontal pisca, indicando um evento de alarme (Figura 11, item 4).

- Teste o padrão de detecção e faça quaisquer ajustes necessários com as máscaras ajustáveis (Figuras 8 e 9).
- Teste a unidade e certifique-se de que o detector está em comunicação com o painel de controlo. Consulte também as instruções do fabricante do painel de controlo.

Notas

- Permita um mínimo de 8 segundos sem movimento entre testes individuais para deixar que o PIR estabilize.
- Se o período de teste terminar, o LED pisca 3 vezes rapidamente e o detector volta ao modo de operação normal. Neste modo, o PIR sem fios apenas supervisiona a cada 18 minutos, e o LED é desactivado para reduzir o consumo de bateria.
- O tempo de bloqueio após um alarme é de 3 minutos.

Manutenção dos detectores

Quando instalado e utilizado adequadamente, o PIR sem fios oferece anos de serviço com muito pouca manutenção. O teste deve ser realizado anualmente para assegurar um funcionamento correcto. Consulte "Walk test" acima. Limpe a tampa com um pano húmido (água) para a manter sem pó e sujidade. Teste sempre o detector após a limpeza.

Substituição da pilha

Remova a pilha para repor o sinal de bateria fraca antes de instalar uma pilha nova. Para evitar um estado de bateria fraca, instale a pilha exactamente conforme descrito em "Instalação da pilha e primeira configuração" na página nº 31. Substitua apenas por pilhas recomendadas (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A ou Sanyo® CR123A). A utilização de quaisquer outras pilhas pode causar perigo de fogo ou explosão.

Cuidado: as pilhas podem explodir ou causar queimaduras se forem abertas, recarregadas ou expostas a fogo ou a temperatura elevada. Este dispositivo pode estar equipado com até 3 pilhas. Se forem utilizadas várias pilhas, substitua-as todas ao mesmo tempo. Manter fora do alcance das

crianças. Elimine as pilhas usadas em conformidade com as instruções e/ou com a legislação local.

Informação reguladora

Fabricante COMERCIALIZADO POR:
UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc.
3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092, EUA
REPRESENTANTE AUTORIZADO NA UE:
UTC Fire & Security B.V.
Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Países Baixos

Avisos e isenções de responsabilidade dos produtos

ESTES PRODUTOS ESTÃO PREVISTOS PARA SEREM VENDIDOS E INSTALADOS POR PROFISSIONAIS QUALIFICADOS. A UTC FIRE & SECURITY NÃO PODE APRESENTAR QUALQUER GARANTIA DE QUE QUALQUER PESSOA OU ENTIDADE QUE COMPRE OS SEUS PRODUTOS, INCLUINDO QUALQUER "DISTRIBUIDOR AUTORIZADO" OU "REVENDEDOR AUTORIZADO", TEM FORMAÇÃO OU EXPERIÊNCIA ADEQUADA PARA INSTALAR CORRETAMENTE PRODUTOS RELACIONADOS COM A SEGURANÇA E A PROTEÇÃO CONTRA INCÊNDIOS.



Para mais informações sobre isenções de garantia e sobre a segurança dos produtos, consulte <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/> ou faça a leitura do código QR.

Certificação



EN 50131

RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1

EN 50131-2-2: Grau de segurança 2, classe ambiental II.

Testado e certificado por Telefication.

Directivas da União Europeia

A UTC Fire & Security declara que o presente dispositivo está em conformidade com os requisitos e disposições aplicáveis de pelo uma das Directivas 1999/5/CE, 2014/30/UE e 2014/35/UE. Para mais informações, consulte www.utcfireandsecurity.com ou www.interlogix.com.



2002/96/CE (directiva WEEE, sobre Resíduos de Equipamentos Eléctricos e Electrónicos): Os produtos marcados com este símbolo não podem ser eliminados como lixo municipal não separado na União Europeia. Para uma reciclagem adequada, devolva este equipamento ao fornecedor local aquando da compra de um novo equipamento equivalente, ou coloque-o num ponto de recolha designado para o efeito. Para mais informações, consulte: www.recyclethis.info.

Informação de contacto

www.utcfireandsecurity.com ou www.interlogix.com

Para assistência ao cliente, consulte www.interlogix.com/customer-support ou www.utcfssecurityproducts.eu

Especificações

Modelo	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF4012I4	RF4012I4PI	RF4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Tecnologia de detecção	PIR (9 cortinas, ângulo de visão de 86°)								
Modos de detecção (seleccionável através de J1)	3D padrão, cortina dupla*								
Velocidade do "alvo"	30 cm/s a 3 m/s								
Alcance da detecção (seleccionável através de J2)	6 e 12 m	6 e 12 m	10 e 16 m	6 e 12 m	6 e 12 m	10 e 16 m	6 e 12 m	6 e 12 m	10 e 16 m
Máscaras equipadas	Segment.	Total	Segment.	Segment.	Total	Segment.	Segment.	Total	Segment.
Imune a animais domésticos	Não	Sim	Não	Não	Sim	Não	Não	Sim	Não
Altura da instalação	1,8 a 3,0 m	2,3 a 3,0 m	2,3 a 3,0 m	1,8 a 3,0 m	2,3 a 3,0 m	2,3 a 3,0 m	1,8 a 3,0 m	2,3 a 3,0 m	2,3 a 3,0 m
Frequência de operação	433,05 a 434,79 MHz			433,05 a 434,79 MHz			868,60 a 868,70 MHz		
Potência de saída	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protocolo	433-80plus			433-63bit			GEN2		
Alcance de RF (espaço aberto/com obstrução), típico	300 m/40 m			300 m/40 m			600 m/40 m		
Tempo de início do detector	1 min								
Intervalo de supervisão	18 min								
Temporizador de bloqueio	3 min								
Tipo de pilha	3,0 V, 1300 mAh lítio								
Vida útil da pilha (típica com 1 pilha)	5 anos								
Pilha incluída	1X CR123								
Consumo de corrente	22 µA (média), 50 mA (máx.)								
Temperatura de funcionamento	EN -10 a +55 °C								
Humidade relativa	95% máx. sem condensação								
Classificação de IP/IK	IP30 IK02								
Dimensions (CxLxA)	130 x 69 x 53 mm								
Peso (incl. 1 pilha)	146 g								

* O modo cortina dupla não é testado para EN 50131-2-2.

SV: Installationsmanual

Figurer

Bild 1: Positionering av detektorn

Bild 2: Monteringsanvisningar

Bild 3: Bygelinställningar (12 m detektorer)

Bild 4: Bygelinställningar (16 m detektorer)

Bild 5: PIR-detektering täckningsområde (12 detektorer)

Bild 6: PIR-detektering täckningsområde (16 detektorer)

Bild 7: Avlägsna maskeringar

Bild 8: Konfigurera PIR-detekteringsmönster

Bild 9: Konfigurera PIR-detekteringsmönster för husdjursimmuna detektorer

Bild 10: Installera batterier

* Anteckningar

- Batteriets livslängd har uppskattats för vanlig användning (5 0% rörelse, 50 % icke-rörelse)
- Batteriets livslängd varierar beroende på batteritillverkarnas hållbarhetstid.

Bild 11: Gångtest

Beskrivning

Denna manual gäller för följande detektorer:

- RF-EV1012-K4
- RF-EV1012PI-K4
- RF-EV1016-K4
- RF4012I4
- RF4012I4PI
- RF4016I4
- TX-2213-03-1
- TX-2311-03-1
- TX-2214-03-1

Dessa detektorer är trådlösa PIR-rörelsedetektorer som kommunicerar med en inbrottscentral. Enheterna kan kommunicera via särskilda frekvenser och protokoll. Detektorerna har en patenterad spegelteknologi för att utveckla den bästa möjliga prestandan med avseende på enhetlig rörelsedetektering.

Installationsanvisningar

Detektorn avses för montering på väggar. Använd följande anvisningar för att hitta den bästa monteringsplatsen för detektorn.

Se figur 1.

Spegeleoptiken och processtekniken i den här detektorn är mycket resistent mot falsklarm. Undvik trots detta potentiella källor till instabilitet, såsom:

- Direkt solljus på detektorn.
- Kraftigt luftdrag på detektorn.
- Värmekällor inom detektorns täckningsområde.
- Djur inom täckningsområdet (för icke-PI-version).

- Avskärmning av detektorns täckningsområde med stora föremål.
- Områden med en extrem metallyta.
- Montera detektorn så att en eventuell inkräktare förväntas korsa detektorns övervakningsområde vid förflyttning. Se figur 5 och 6.
- Montera detektorn på en stabil yta.
- Placera inte föremål framför detektorn som blockerar detektionsområdet.

För att undvika radioproblem, placera inte detektorn på följande ställen:

- områden med en extrem metallyta
- längre än 40 m från mottagarenheten
- där temperaturen är under -10°C eller över $+55^{\circ}\text{C}$

Vi rekommenderar att detektorn regelbundet gångtestas och kontrolleras via centralapparaten.

Öppna enheten

1. Skjut locket till toppen (se figur 2, objekt 1).
2. Vrid försiktigt skruven med en skruvmejsel åt vänster för att öppna detektorn (se figur 2, objekt 2).
3. Separera monteringsplattan och detektorn (figur 2, objekt 3).

Montera enheten

1. Fixera monteringsplattan på väggen vid specificerad monteringshöjd från golvet (figur 2, objekt 4). Se "Specifikationer" på sidan 37.
2. I alla lägen använd *minst två* M4-skrivar av standarden DIN 7505B, DIN 96, DIN 7996 eller en skruv med ett huvud med en diameter om 8 mm och en plan yta (se figur 2, objekt 5).
 - För plan montering ska du använda skruvar i lägena A.
 - För hörnmontering ska du använda skruvarna i position B eller C.
 - Använd inte plats C för installationer av typ EN 50131, grad 2.
3. Välj önskade bygelinställningar. Se "Inställning av byglar" på sidan 36 för mer information. Se figur 5 för golvmönsterdetektering för 12 m, och figur 6 för 16 m.
4. Lägg till och justera maskeringen, vid behov. Se "Konfiguration av täckningsmönster" på sidan 36 för mer information.

Obs! Figur 9 visar maskeringskonfiguration för husdjursimmuna detektorer.

Batteriinstallation och första installation

Den trådlösa PIR-detektorn innehåller en inbyggd sändare som används tillsammans med en kompatibel mottagare. Det krävs ingen adressinställning för PIR. Hänvisa till lämplig styrprogrammeringsmanual för instruktioner.

Installera batterier på följande sätt:

1. Kontrollera korrekt polaritet, placera batteriet i batterihållaren (figur 10).

2. När batteriet är installerat börjar den trådlösa detektorn *långsamt* (0,5 Hz) att blinka, vilket indikerar att enheten startar upp.
3. Placera enheten på monteringsfästet och vrid skruven åt höger (figur 11 objekt 3).
4. Efter uppstart initierar detektorn en gångtestperiod som varar i tre minuter. För ytterligare gångtestperioder, se "Gångtest" nedan.

Om centralapparaten indikerar ett lågt batteritillstånd, mät batterispänningen. Om batterinivån är under 3 VDC byter du batteri och upprepa från steg 1.

Obs! Om ett tomt batteri förs in blinkar enheten *snabbt* (2 Hz).

Som standard medföljer ett batteri detektorn. Övriga batterier måste anskaffas av installatören vid behov.

Enheten kan utrustas med upp till tre batterier. Använd endast Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A eller Sanyo® CR123A.

Inställning av byglar

Se figur 3 eller 4 för byglarnas placering i detektorn.

J1: Lägesbygel

På: Standardläge (standard), lämpar sig för de flesta installationer med en ridå eller bred vinkel.

Av: BI-ridåläge. BI-ridå används för att minska sannolikheten av falska alarm. Den letar efter signalverifiering och kräver att inkräftaren detekteras av två ridåer.

Detta läge lämpar sig inte för installationer med en ridå.

J2: PIR-känslighet

På: 12 m (16 m) detekteringsintervall (standard).

Av: 6 m (10 m) detekteringsintervall.

Konfiguration av täckningsmönster

Maskera spegelridåerna med de medföljande justerbara maskeringarna och sätt ihop sensorn. (figur 7). Se figur 8 och 9 för exempel på flera täckningsmönster för spegelridån.

Obs! Du kan anpassa täckningsmönstret efter särskilda krav med hjälp av spegelmasker. Maskera oanvända ridåer som övervakar väggar eller fönster mycket nära detektorn. Vid optimala förhållanden kan intervallet för detektorn vara upp till 100 % större än vad som är angivet.

Gångtest

Varning! Varje detektor bör gångtestas innan installationen tas i drift.

Du kan ställa in detektorn i ett gångtestläge när du vill kontrollera täckningsmönstret och hur detektorn fungerar. Så här gångtestar du detektorn:

1. Skjut locket till toppen (se figur 2, objekt 1).
2. Vrid försiktigt skruven med en skruvmejsel åt vänster för att öppna detektorn (se figur 11, objekt 1).

3. Skapa en sabotagehändelse genom att avlägsna enheten från sin monteringsplatta (figur 11, objekt 2).
4. Placera återigen detektorn på monteringsplattan och vrid skruven åt höger (figur 11, objekt 3).
5. Placera återigen den anpassade insättningen högst upp.

När enheten är monterad igen, startas gångtestläget och det varar i ungefär tre minuter. LED:en på fronthöljet blinkar för att indikera en larmhändelse (se figur 11, objekt 4).

- Gångtesta detekteringsmönstret och gör nödvändiga justeringar med de justerbara maskeringarna (se figur 8 eller 9).
- Gångtesta enheten och kontrollera att den kommunicerar med centralapparaten. Mer information finns i anvisningarna till centralapparaten.

OBS!

- Tillåt minst 8 s av icke-rörelse mellan enskild gång i gångtestet för att tillåta stabilisering av PIR.
- Om gångtestperioden har löpt ut, blinkar LED:en tre gånger så snabbt och detektorn återgår till normalt driftsläge. I detta läge övervakas detektorn bara var 18:e minut och lampan är avaktiverad för att spara ström.
- Den fasta låsningstiden efter ett larm är tre minuter.

Underhåll av detektorn

När detektorn har installerats korrekt och den används på rätt sätt fungerar den i årtal med minimalt underhåll. Gångtest bör utföras årligen för att säkerställa korrekt drift. Se "Gångtest" ovan. Rengör höljet med en trasa fuktad med vatten när damm och smuts måste tas bort. Testa alltid detektorn när du har rengjort den.

Byta batteri

Avlägsna batteriet för att återställa signalen för låg batterinivå innan du installerar ett nytt batteri. Undvik låg batterinivå genom att installera batteriet enligt beskrivningen "Batteriinstallation och första installation" på sidan 35. Byt endast ut batterier med rekommenderade batterier (Duracell® DL123A, Panasonic® CR123A, eller Sanyo® CR123A). Om du byter till något annat batteri finns det risk för brand eller explosion.

Varning! Batterier kan explodera eller orsaka brand om de tas isär, återladdas eller utsätts för eld eller hög temperatur. Enheten kan utrustas med upp till tre batterier. Om flera batterier används, byt ut alla batterier samtidigt. Låt inte barn komma över batterierna. Kassera alla batterier i enlighet med instruktioner för batterier och/eller i enlighet med lokala föreskrifter.

Information om regler och föreskrifter

Tillverkare	MARKNADSFÖRS AV: UTC Fire & Security Americas Corporation, Inc. 3211 Progress Drive, Lincolnton, NC, 28092, USA AUKTORISERAT OMBUD INOM EU: UTC Fire & Security B.V. Kelvinstraat 7, 6003 DH Weert, Nederländerna
-------------	--

Produktvarningar
och friskrivningar



DESSA PRODUKTER ÄR AVSEDDA FÖR FÖRSÄLJNING TILL OCH INSTALLATION AV BEHÖRIG PERSONAL. UTC FIRE & SECURITY KAN INTE GARANTERA ATT EN PERSON ELLER JURIDISK PERSON SOM KÖPER DESS PRODUKTER, INKLUSIVE "KVALIFICERAD FÖRSÄLJARE" ELLER "ÅTERFÖRSÄLJARE", ÄR ORDENTLIGT UTBILDAD ELLER HAR ERFARENHET AV ATT INSTALLERA BRAND- OCH SÄKERHETSRELATERADE PRODUKTER.

För mer information om garantifriskrivningar och produktsäkerhet, se <https://firesecurityproducts.com/policy/product-warning/> eller skanna QR-koden.

Certifiering



EN 50131

RF-EV1012-K4, RF-EV1012PI-K4, RF-EV1016-K4, TX-2213-03-1, TX-2311-03-1, TX-2214-03-1
EN 50131-2-2: Security Grade 2, Environmental class II.
Testad och certifierad av Telefication.

SBSC

RF-EV1012-K4, RF-EV1012-PI-K4, RF-EV1016-K4: Larmklass R, Miljöklass II

EU-direktiv

UTC Fire & Security deklarerar härmed att denna enhet överensstämmer med gällande krav och bestämmelser i alla tillämpliga regler och föreskrifter, inklusive men inte begränsat till direktivet 2014/53/EU. För mer information: www.utcssecurityproducts.eu



2012/19/EU (WEEE): Produkter märkta med denna symbol får inte kastas i allmänna sophanteringssystem inom den europeiska unionen. För korrekt återvinning av utrustningen skall den returneras din lokala återförsäljare vid köp av liknande ny utrustning eller lämnas till en därför avsedd deponering. För mer information, se: www.utcssecurityproducts.eu/recycle/

Kontaktuppgifter

www.utcfireandsecurity.com eller www.interlogix.com

För kundsupport, se www.interlogix.com/customer-support eller www.utcssecurityproducts.eu

Specifikationer

Modell	RF-EV1012-K4	RF-EV1012PI-K4	RF-EV1016-K4	RF-4012I4	RF-4012I4PI	RF-4016I4	TX-2213-03-1	TX-2311-03-1	TX-2214-03-1
Detekteringsteknik	PIR (9 ridåer, se vinkel 86°)								
Detekteringslägen (valbara via J1)	Standard- 3D, bi-ridå*								
Objektets rörelsehastighet	30 cm/s till 3 m/s								
Detekteringsintervall (valbart via J2)	6 och 12 m	6 och 12 m	10 och 16 m	6 och 12 m	6 och 12 m	10 och 16 m	6 och 12 m	6 och 12 m	10 och 16 m
Bländare utrustade	Delvis	Fullständ.	Delvis	Delvis	Fullständ.	Delvis	Delvis	Fullständ.	Delvis
Husdjursimmun:	Nej	Ja	Nej	Nej	Ja	Nej	Nej	Ja	Nej
Monteringshöjd	1,8 till 3,0 m	2,3 till 3,0 m	2,3 till 3,0 m	1,8 till 3,0 m	2,3 till 3,0 m	2,3 till 3,0 m	1,8 till 3,0 m	2,3 till 3,0 m	2,3 till 3,0 m
Frekvens	433,05 till 434,79 MHz			433,05 till 434,79 MHz			868,60 till 868,70 MHz		
Ljudstyrka	<10 dBm			<10 dBm			<10 dBm		
Protokoll	433-80plus			433-63bit			GEN2		
RF-intervall (utan hinder/med hinder), normal	300 m/40 m			300 m/40 m			600 m/40 m		
Uppstartningstid	1 min								
Övervakningsintervall	18 min								
Låsningstimer	3 min								
Batterityp	3,0 V, 1 300 mAh litium								
Batteriets livslängd (typiskt med ett batteri)	5 år								
Batteri medföljer	1X CR123								
Aktuell strömförbrukning	22 µA (medel), 50 mA (max.)								
Drifttemperatur	EN -10 till +55°C								
Relativ fuktighet	95 % max., icke-kondenserande								
IP/IK-klassning	IP30 IK02								
Dimensioner (LxWxH)	130 x 69 x 53 mm								
Vikt (inkl. 1 batteri)	146 g								

* Bi-ridåläge är inte testat för EN 50131-2-2.

